

Computabilidade e Teoria da Recursão

Armando Matos
Nelma Moreira

Departamento de Ciência de Computadores
Faculdade de Ciências, Universidade do Porto
email: {acm,nam}@ncc.up.pt

Conteúdo

1 Máquinas de Turing	2
1.1 Máquinas de Turing calculadoras de funções parciais	4
1.2 Variações sobre as Máquinas de Turing	5
1.3 Máquinas de Turing não determinísticas	8
2 Linguagem FOR(\mathbb{N})	10
3 Funções Recursivas	13
3.1 Funções Primitivas Recursivas	13
3.1.1 Função de Ackermann	16
3.2 Funções Recursivas	16
4 Linguagem WHILE(\mathbb{N})	18
5 Predicados recursivos	22
6 Codificações e Numerações de Gödel	24

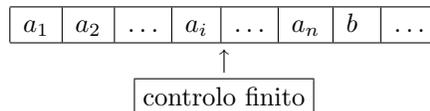
Capítulo 1

Máquinas de Turing

Bibliografia [HU79, Cap. 7], [Pap94, Cap. 2],[LP81, Cap. p4][Dew89, Cap. 28]

Começamos por definir um tipo básico de máquina de Turing. Como veremos, existem muitos outros modelos, todos equivalentes a este.

Uma máquina de Turing é constituída por um controlo finito (conjunto finito de estados), uma fita dividida em células, e uma cabeça de leitura/escrita (RW) que actua sobre uma célula da fita de cada vez. Supomos que a fita tem uma célula mais à esquerda mas é infinita para a direita. No início supomos que as n células mais à esquerda contém a sequência de entrada (“dados”) e as restantes o caracter de fita “branco”.



Num movimento, dependendo do símbolo lido na fita pela cabeça e do estado do controlo finito, a máquina

1. muda de estado
2. escreve um símbolo na célula que está debaixo da cabeça
3. move a cabeça para a esquerda ou para a direita

Formalmente, uma máquina de Turing (TM) é um tuplo

$$M = (S, \Sigma, \Gamma, \delta, s_0, b, F)$$

onde

S é um conjunto finito de estados

Γ é o conjunto finito de *símbolos da fita*

Σ é um subconjunto de Γ que não inclui b , é o conjunto dos *símbolos de entrada*

δ é a *função movimento seguinte*, função parcial de $S \times \Gamma$ em $S \times \Gamma \times \{l, r\}$

s_0 é o estado inicial

b é um símbolo de Γ , designado por *branco*

$F \subseteq S$ é o conjunto de estados finais

Uma *descrição instantânea* (ID) ou *configuração* é representada por xsy , onde s é o estado corrente, $x \in \Gamma^*$ é a sequência de símbolos à esquerda da cabeça, sendo o último símbolo de x o que está imediatamente à esquerda da cabeça, e $y \in \Gamma^*$ é a sequência à direita da cabeça (o primeiro símbolo de y é o que está debaixo da cabeça). Supomos que x e y não contêm “brancos” desnecessários, mas y pode ser b .

A relação $@ \gg M >$, um *movimento* (passo), entre duas configurações é definida da seguinte forma. Seja $X_1 \cdots X_{i-1} s X_i \cdots X_n$ uma configuração. Se $\delta(s, X_i) = (s', Y, D)$ e $i = 1$ então $D = r$ obrigatoriamente. Se $i > 1$ e $D = l$ então,

$$X_1 \cdots X_{i-1} s X_i \cdots X_n @ \gg M > X_1 \cdots X_{i-2} s' X_{i-1} Y X_{i+1} \cdots X_n$$

Analogamente se $D = r$ tem-se que

$$X_1 \cdots X_{i-1} s X_i \cdots X_n @ \gg M > X_1 \cdots X_{i-1} Y s' X_{i+1} \cdots X_n$$

Diz-se que $xsy @ \gg M >^k x's'y'$ se $x's'y'$ resulta de xsy em k movimentos e $xsy @ \gg M >^* x's'y'$ se existe $k > 0$ tal que $xsy @ \gg M >^k x's'y'$.

A *linguagem aceite por* M , é

$$L(M) = \{x \mid x \in \Sigma^* \text{ e } s_0 x @ \gg M >^* x_1 x_2 \text{ para algum } s \in F, \text{ e } x_1, x_2 \in \Gamma^*\}$$

Exemplo 1 Sendo $L = \{0^n 1^n \mid n \geq 1\}$ definimos a seguinte TM,

$$M = (\{s_0, s_1, s_2, s_3, s_4\}, \{0, 1\}, \{0, 1, X, Y, b\}, \delta, s_0, b, \{s_4\})$$

onde,

$$\begin{aligned} \delta(s_0, 0) &= (s_1, X, r) & \delta(s_0, Y) &= (s_3, Y, r) \\ \delta(s_1, 0) &= (s_1, 0, r) & \delta(s_1, 1) &= (s_2, Y, l) \\ \delta(s_1, Y) &= (s_1, Y, r) & \delta(s_2, 0) &= (s_2, 0, l) \\ \delta(s_2, X) &= (s_0, X, r) & \delta(s_2, Y) &= (s_2, Y, l) \\ \delta(s_3, Y) &= (s_3, Y, r) & \delta(s_3, b) &= (s_4, b, r) \end{aligned}$$

Exercício 1.0.1 Descreva máquinas de Turing que aceitem cada uma das seguintes linguagens:

- $\{0^n 10^n \mid n \geq 1\}$
- o conjunto de sequências com igual número de 1s e de 0s
- $L = \{ww^r \mid w \in \{0, 1\}^*\}$ onde w^r corresponde ao inverso de w

Se $x \in L(M)$ então M pára quando atinge um estado final. Caso contrário, M pode não parar. Uma linguagem diz-se *recursivamente enumerável* (r.e) se é aceite por uma máquina de Turing. Neste caso, consideramos TMs como *aceitadoras* de linguagens.

Note-se que sendo M uma TM, o problema $x \in L(M)?$ não é computável. Se for verdade, sendo x a sequência de entrada (dados) de M , esta pára num número finito de movimentos (passos). Mas se $x \notin L(M)$, M pode não parar e portanto não se obtém resposta.

Designam-se por *recursivas* as linguagens para as quais existe pelo menos uma TM que pára para todos os dados.

Podemos, também, considerar TMs *reconhecedoras* de linguagens, isto é, máquinas

$$M = (S, \Sigma, \Gamma, b, \delta, s_0, b, s_a, s_r)$$

onde há só dois estados finais, um estado de aceitação, s_a e um estado de rejeição, s_r . Neste caso, as máquinas param para quaisquer dados. Como veremos, isto equivale a TM calcular uma função total de Σ^* em $\{0, 1\}$.

Exercício 1.0.2 Descreva uma máquina de Turing que determine se um $x \in \{0, 1\}^*$ é um palíndromo.

1.1 Máquinas de Turing calculadoras de funções parciais

Uma máquina de Turing pode ser vista como uma calculadora de funções parciais dos inteiros nos inteiros:

$$f : \mathbb{N}^k \longrightarrow_p \mathbb{N}$$

Suponhamos que os inteiros estão codificados em *unário*. Então, um inteiro $i \geq 0$ é representado por 1^i . Se uma função tiver k argumentos i_1, \dots, i_k , a sequência de entrada pode ser $1^{i_1}0 \dots 01^{i_k}$. Se a TM pára com a sequência 1^m na fita, então $f(i_1, \dots, i_k) = m$. Se a TM pára para quaisquer argumentos, então f é uma função recursiva total. Note-se que as funções recursivas totais correspondem a linguagens recursivas.

Exemplo 2 *Seja*

$$m \dot{-} n = \begin{cases} m - n & \text{se } m \geq n \\ 0 & \text{caso contrário} \end{cases}$$

A TM $M = (\{s_0, s_1, \dots, s_6\}, \{0, 1\}, \{0, 1, b\}, \delta, s_0, b, \emptyset)$, onde

$$\begin{aligned} \delta(s_0, 1) &= (s_1, b, r) & \delta(s_1, 1) &= (s_1, 1, r) & \delta(s_1, 0) &= (s_2, 0, r) \\ \delta(s_2, 0) &= (s_2, 0, r) & \delta(s_2, 1) &= (s_3, 0, l) & \delta(s_3, 1) &= (s_3, 1, l) \\ \delta(s_3, 0) &= (s_3, 0, l) & \delta(s_3, b) &= (s_0, b, r) & \delta(s_2, b) &= (s_4, b, l) \\ \delta(s_4, 0) &= (s_4, b, l) & \delta(s_4, 1) &= (s_4, 1, l) & \delta(s_4, b) &= (s_6, 0, r) \\ \delta(s_0, 0) &= (s_5, b, r) & \delta(s_5, 0) &= (s_5, b, r) & \delta(s_5, 1) &= (s_5, b, r) \\ \delta(s_5, b) &= (s_6, b, r) \end{aligned}$$

calcula $1^m 0 1^n @ \gg M >^* 1^{m \dot{-} n}$. A máquina vai sucessivamente apagando um 1 da representação de m e substituindo um 1 por 0 na representação de n , até que uma das seguintes condições ocorre:

- quando procura um 1 na representação de n , não o encontra. Neste caso, $m > n$. Então substitui $n + 1$ 0's por um 1 e por n símbolos b , deixando $m \dot{-} n$ 1s na fita.
- quando começa um ciclo não encontra nenhum 1. Neste caso, $m < n$. Então apaga toda a fita.

Exercício 1.1.1 *Escreva máquinas de Turing que permitam calcular as seguintes funções, supondo os inteiros codificados em “unário”:*

(i) $f(n) = n + 1$

(ii) $f(n) = n^2$

(iii) $f(n, m) = n + m$

Dum modo geral uma TM M calcula uma função parcial f de Σ^* em Σ^* se dada como sequência de entrada $x \in \Sigma^*$ a configuração final de M é $f(x)sb$, para um estado final s .

1.2 Variações sobre as Máquinas de Turing

Várias modificações da TM básica são possíveis sem que o modelo de computação obtido seja nem mais nem menos poderoso.

Entre elas considerem-se as seguintes restrições/extensões:

1. Alfabeto.
 - (a) Codificação de um alfabeto noutra com pelo menos dois símbolos. Dê exemplos e conclua que o alfabeto não reduz a potência.
2. Aridade das funções
 - (a) Codificação de pares de inteiros em inteiros. Considere a função bijectiva p de $\mathbf{N}_0 \times \mathbf{N}_0$ em \mathbf{N}

$$p(x, y) = \frac{(x + y)(x + y + 1)}{2} + x$$
 - (b) Codificações bijectivas de \mathbf{N}^n em \mathbf{N} usando a função p definida atrás.
 - (c) Conclusão: As funções de aridade maior que 1 podem ser codificadas em funções de aridade 1.
3. Movimentos da cabeça
 - (a) Máquinas com movimentos $\{l, r\}$ (esquerda/direita)
 - (b) Máquinas com movimentos $\{l, n, r\}$ (esquerda/não mexe/direita)
4. Tamanho da fita
 - (a) Máquinas com uma fita semi-infinita
 - (b) Máquinas com uma fita duplamente infinita
5. Número e tipo de fitas
 - (a) Máquinas com 1 fita RW
 - (b) Máquinas com k fitas RW
 - (c) Máquinas com fita de escrita de saída (W) e uma fita RW de trabalho.

Vamos apenas analisar a equivalência dos seguintes modelos: 3a e 3b; 4a e 4b; 5a e 5b.

Máquinas com movimentos $\{l, n, r\}$ Exceptuando a terceira componente da definição de δ estas máquinas são definidas como as TM básicas.

Se M_1 é uma TM com movimentos $\{l, r\}$ também é uma TM com movimentos $\{l, n, r\}$. Então, suponhamos que $M_2 = (S_2, \Sigma_2, \Gamma_2, \delta_2, s_2, b, F_2)$ é uma máquina com movimentos $\{l, n, r\}$. Vamos construir uma TM apenas com movimentos $\{l, r\}$, M_1 , tal que se L é aceite por M_2 então, L é aceite por M_1 . Quando a cabeça de M_2 fica parada, M_1 deve entrar num estado especial e movimentar-se uma célula para direita e outra para a esquerda, voltando à mesma célula de tal modo que simule o facto de M_2 não se mexer. Para tal, os estados de M_1 vão ser da forma $[s, X]$ ou $[s, Y]$ para cada estado $s \in S_2$, sendo os estados $[s, X]$ usados sempre que a cabeça de M_2 se movimenta e os estados $[s, Y]$ usados no caso da cabeça de M_2 não se mova. Formalmente, tem-se $M_1 = (S_1, \Sigma_1, \Gamma_1, \delta_1, [s_2, X], b, F_1)$ onde

$$S_1 = \{[s, X], [s, Y] \mid s \in S_2\}, F_1 = F_2 \times \{X, Y\}$$

$$\Sigma_1 = \Sigma_2, \Gamma_1 = \Gamma_2$$

δ_1 define-se por:

$$1. \forall \alpha \in \Gamma_1,$$

$$\delta_1([s, X], \alpha) = ([s', X], \alpha', r) \quad \text{se } \delta_2(s, \alpha) = (s', \alpha', r)$$

$$2. \forall \alpha \in \Gamma_1,$$

$$\delta_1([s, X], \alpha) = ([s', X], \alpha', l) \quad \text{se } \delta_2(s, \alpha) = (s', \alpha', l)$$

$$3. \forall \alpha \in \Gamma_1,$$

$$\delta_1([s, X], \alpha) = ([s', Y], \alpha', r) \quad \text{se } \delta_2(s, \alpha) = (s', \alpha', n)$$

$$4. \forall \alpha \in \Gamma_1, \forall s \in S_2,$$

$$\delta_1([s, Y], \alpha) = ([s, X], \alpha, l)$$

Máquinas com fita duplamente infinita Uma TM com uma fita duplamente infinita é definida como a TM básica com a exceção de que não existe nenhuma célula mais à esquerda e portanto δ não está limitada nos seus movimentos para a esquerda. A noção de configuração e da relação $@ \gg M >$ são definidas análogamente, mas neste caso também se supõe a existência de uma infinidade de “brancos” à esquerda, que podem ser omitidos. No início a sequência de entrada pode começar em qualquer célula.

Exercício 1.2.1 Formalize as noções associadas a uma TM com fita duplamente infinita.

Teorema 1.2.1 L é uma linguagem aceita por uma TM com uma fita duplamente infinita se e só se é aceita por uma TM com uma fita semi-infinita.

Dem. (\Leftarrow) Uma TM M_2 com uma fita duplamente infinita pode simular facilmente uma TM com uma fita semi-infinita, M_1 . Basta que M_2 marque a célula à esquerda da cabeça no início e depois simule a TM M_1 .

(\Rightarrow) Seja $M_2 = (S_2, \Sigma_2, \Gamma_2, \delta_2, s_2, b, F_2)$ uma TM com fita duplamente infinita. Vamos construir M_1 com uma fita semi-infinita para a direita. Podemos imaginar que a fita de M_1 é dividida ao meio em duas pistas, de modo a que cada célula pode conter dois símbolos. Uma pista (S) corresponde às células da fita de M_2 à direita da célula onde inicialmente se encontra a cabeça e a outra (I) às células à esquerda dessa célula. Por exemplo:

Fita de M_2 :

...	a_{-2}	a_{-1}	a_0	a_1	a_2	...
-----	----------	----------	-------	-------	-------	-----

Fita de M_1 :

a_0	a_1	a_2	...
\$	a_{-1}	a_{-2}	...

onde a_0 é a célula que inicialmente está debaixo da cabeça de M_2 . A primeira célula da fita de M_1 contém o símbolo \$, na “pista” inferior, para indicar que é a célula mais à esquerda. O controlo finito de M_1 indicará se a cabeça de M_2 está debaixo duma célula correspondente à parte superior ou inferior da fita de M_1 . Enquanto a cabeça de M_2 estiver à direita da célula inicial, a cabeça de M_1 “trabalhará” na parte superior da sua fita e movimentar-se-á como

a de M_2 . Se a cabeça de M_2 estiver à esquerda da célula inicial, a cabeça de M_1 actuará na parte inferior da fita e movimentar-se-á em sentido contrário ao da cabeça de M_2 . Note-se que a noção de pistas é apenas conceptual, não havendo nenhuma alteração na definição de TM básica.

Formalmente seja $M_1 = (S_1, \Sigma_1, \Gamma_1, \delta_1, s_1, [b, b], F_1)$ onde,

$$\begin{aligned} S_1 &= \{[s, S], [s, I] \mid s \in S_2\} \cup \{s_1\} \\ \Sigma_1 &= \{[\alpha, b] \mid \alpha \in \Sigma_2\} \\ \Gamma_1 &= \{[X, Y] \mid X \in \Gamma_2, Y \in \Gamma_2 \cup \{\$\}\} \\ F_1 &= \{[s, S], [s, I] \mid s \in F_2\} \end{aligned}$$

A função $\delta_1 : S_1 \times \Gamma_1 \longrightarrow_p S_1 \times \Gamma_1 \times \{l, r\}$ é definida por:

1. Para cada $\alpha \in \Sigma_1 \cup \{b\}$,

$$\delta_1(s_1, [\alpha, b]) = ([s, S], [X, \$], r) \quad \text{se } \delta_2(s_2, \alpha) = (s, X, r)$$

2. Para cada $\alpha \in \Sigma_1 \cup \{b\}$,

$$\delta_1(s_1, [\alpha, b]) = ([s, I], [X, \$], r) \quad \text{se } \delta_2(s_2, \alpha) = (s, X, l)$$

3. Para cada $[X, Y] \in \Gamma_1$, com $Y \neq \$$ e $m = r$ ou $m = l$,

$$\delta_1([s, S], [X, Y]) = ([s', S], [Z, Y], m) \quad \text{se } \delta_2(s, X) = (s', Z, m)$$

4. Para cada $[X, Y] \in \Gamma_1$, com $Y \neq \$$ e se $m = r$ então $\bar{m} = l$ e se $m = l$ então $\bar{m} = r$,

$$\delta_1([s, I], [X, Y]) = ([s', I], [X, Z], m) \quad \text{se } \delta_2(s, Y) = (s', Z, \bar{m})$$

- 5.

$$\begin{aligned} \delta_1([s, S], [X, \$]) = \delta_1([s, I], [X, \$]) &= ([s', P], [Y, \$], r) \\ &\text{se } \delta_2(s, X) = (s', Y, m) \end{aligned}$$

onde $P = S$ se $m = r$ e $P = I$ se $m = l$

□

Máquinas com k fitas RW Uma máquina de Turing com k fitas, $k > 1$, consiste num controlo finito com k cabeças, uma para cada uma das k fitas. Vamos considerar que cada fita é duplamente infinita. Num movimento, dependendo do estado do controlo finito e dos símbolos lidos em cada uma das k fitas pelas k cabeças, a máquina

1. muda de estado
2. escreve um símbolo em cada uma das células que estão debaixo de cada cabeça
3. move cada cabeça, independentemente, para a esquerda ou para a direita ou não mexe

Inicialmente a sequência de entrada encontra-se na primeira fita e todas as outras estão em branco. Os restantes conceitos são análogos aos duma TM com uma só fita.

Exercício 1.2.2 Descreva formalmente uma TM com k fitas e as noções de configuração, relação @ >> M > e de linguagem aceite por uma TM de k fitas.

Teorema 1.2.2 *Se uma linguagem L é aceite por uma TM com k fitas, então L é aceite por uma TM com uma única fita.*

Dem. Suponhamos que L é aceite por uma TM com k fitas M_1 . Podemos construir uma TM, M_2 com uma só fita e com $2k$ pistas, duas pistas para cada fita. A primeira pista contém o conteúdo da fita correspondente de M_1 e a segunda está em branco excepto para a célula actualmente lida pela cabeça correspondente de M_1 . Esta célula contém um indicador, que supomos ser o símbolo X . Por exemplo se $k = 2$, a fita de M_2 podia ser

b	X	\dots	b
a_1	a_2	\dots	a_m
b	b	\dots	X
b_1	b_2	\dots	b_m

Formalmente, ter-se-á $\Sigma_2 \subseteq (\{X, b\} \times \Sigma_1)^k$.

O controlo finito de M_2 guardará para além do estado de M_1 o número de indicadores à direita da cabeça de M_2 (n_i). Cada movimento de M_1 é simulado percorrendo a fita de M_2 da esquerda para a direita, para saber quais os símbolos actualmente lidos pelas k cabeças de M_1 e depois da direita para a esquerda, para actualizar esses valores e movimentar convenientemente os “indicadores”. Inicialmente supõe-se que a cabeça de M_2 está na célula mais à esquerda que contém um indicador. Então, a cabeça de M_2 percorre a fita para a direita, e para cada célula com indicador “memoriza” o símbolo lido e diminui n_i . Esta memorização pode ser feita acrescentando a M_2 novos estados, cada um correspondendo a uma combinação de um estado de M_1 e a k -símbolos de Γ_1 . Quando $n_i = 0$ então M_2 tem informação suficiente para determinar o movimento de M_1 . Então, a cabeça de M_2 percorre a fita da esquerda para a direita, e sempre que encontra um indicador modifica o símbolo lido e movimenta o indicador de acordo com o movimento da cabeça correspondente em M_1 . Quando já actualizou todos os indicadores, M_2 muda o estado correspondente a M_1 . Se o novo estado de M_1 é um estado final, o de M_2 também o é. \square

Exercício 1.2.3 Para $k = 2$ formaliza a máquina M_2 construída na demonstração anterior.

Exercício 1.2.4 Estima o número de movimentos efectuados por M_2 para cada movimento de M_1 . Analisa a eficiência do uso de TMs com k fitas, $k > 1$, em relação a TMs só com uma fita.

Exercício 1.2.5 Descreve uma TM com 2 fitas que aceite a seguinte linguagem:

$$L = \{ww^r \mid w \in \{0, 1\}^*\}$$

e compara-a com a descrita no exercício 1.0.1.c)

1.3 Máquinas de Turing não determinísticas

Uma máquina de Turing é *não determinística* se dado um estado e um símbolo lido, existirem várias hipóteses para o movimento seguinte, isto é,

$$\delta \subseteq (S \times \Gamma) \times (S \times \Gamma \times \{l, r\})$$

Uma TM não determinística aceita a sequência de entrada se existe uma sequência de escolhas de movimentos que conduza a um estado de aceitação (análogamente se definem os conceitos de função calculada ou linguagem reconhecida). Em contraste, as TM definidas anteriormente denominam-se *determinísticas*.

Contudo a adição de não determinismo não torna estas TMs um modelo de computação mais poderoso que as TM determinísticas.

Teorema 1.3.1 *Se uma linguagem é aceita por uma máquina de Turing não determinística, M_1 , então L é aceita por alguma máquina de Turing determinística, M_2 .*

Dem. Para cada estado e símbolo de fita de M_1 , existe um número finito de escolhas para o movimento seguinte. Estas escolhas podem ser numeradas $1, 2, \dots$. Seja r o número máximo de escolhas de um par estado-símbolo. Então qualquer sequência finita de escolhas pode ser representado por uma sequência de dígitos de 1 a r .

Vamos construir M_2 com 3 fitas. A primeira contém a sequência de entrada. A segunda, gera sequências de dígitos de 1 a r dum modo sistemático. Por exemplo, por ordem crescente de comprimento e por ordem lexicográfica se de igual comprimento. Para cada sequência gerada na segunda fita, M_2 copia a sequência de entrada para a terceira fita e simula M_1 na terceira fita, usando a sequência da segunda fita para decidir os movimentos de M_1 . Se M_1 atinge um estado de aceitação, então M_2 aceita. Se nenhuma sequência de escolhas conduz a M_1 aceitar, M_2 também não aceita. \square

Exercício 1.3.1 Formaliza a geração de sequências de dígitos entre 1 e r , usada na demonstração do teorema anterior. Mostra como é que esta sequência pode codificar os movimentos de M_1 .

Capítulo 2

Linguagem FOR(\mathbb{N})

Bibliografia [SvW88, Cap. 3], [Wei87, Cap. 1]

Considere a linguagem FOR(\mathbb{N}) cuja sintaxe é definida pela seguinte gramática:

$$\begin{aligned} \langle \text{Prog} \rangle &\rightarrow \{(n, p, \langle \text{Insts} \rangle) \mid n \geq 0, p \geq n + 1\} \\ \langle \text{Insts} \rangle &\rightarrow \langle \text{Inst} \rangle^* \\ \langle \text{Inst} \rangle &\rightarrow \langle \text{Var} \rangle ++ \\ &\rightarrow \mid \langle \text{Var} \rangle -- \\ &\rightarrow \mid \text{for } \langle \text{Var} \rangle \{ \langle \text{Insts} \rangle \} \end{aligned}$$

Onde,

- considera-se que $0 -- = 0$.
- supõe-se que os valores das variáveis são inteiros não negativos.
- uma $\langle \text{Var} \rangle$ é uma letra eventualmente seguida de 1 ou mais letras ou símbolos.
- inicialmente todas as variáveis contêm 0 excepto as que correspondem aos valores dos dados. Estas são designadas por x_1, x_2, \dots, x_n . O número total de variáveis dum programa é p .
- a variável que define o resultado é y .
- o “ $\langle \text{Insts} \rangle$ ” dentro de uma instrução “for” é executado um número de vezes que é igual ao valor *inicialmente* contido na variável.

O parâmetro \mathbb{N} pode ser omitido supondo-se que o valor das variáveis pertence a \mathbb{N} .

Um programa em FOR com n variáveis de entrada, calcula uma função $f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$.

Exercício 2.0.2 Mostre que as seguintes funções podem ser implementadas em linguagem FOR.

1. Para cada valor k a função constante $f(x) = k$
2. A função $x_1 + x_2$.
3. A função $x_1 - x_2$ definindo-se $x_1 - x_2 = 0$ se $x_2 > x_1$.
4. A função $x_1 * x_2$.
5. A função $x_1^{x_2}$.

Exercício 2.0.3 Escreva um programa que implemente a instrução condicional genérica

```
if < Var > then < Insts > else < Insts >
```

supondo que o primeira sequência de instruções é executada se o valor da variável é diferente de 0.

Para formalizar a semântica operacional dum programa em FOR considere-se que cada programa é formado por um conjunto de linhas e cada linha contém:

- uma instrução de incremento ou decremento
- for < Var > {
- }

Supõe-se ainda que uma linha com o início duma instrução for tem à direita o número da linha da instrução que fecha o ciclo e que essa instrução tem ao número da linha do início do ciclo. Por exemplo:

```
1: for x1{ :3
2: y++
3: } :1
```

Definição 2.0.1 Seja $Q = (n, p, P)$ um programa em FOR, com linhas numeradas de 1 a t . Um estado de Q é um tuplo (l, x) , $1 \leq l \leq t + 1$ e $x \in \mathbb{N}^p$. Para cada $1 \leq i \leq p$ x_i representa o valor da variável x_i . O estado é inicial se $l = 1$ e $x_{n+1} = \dots = x_p = 0$. O estado é final se $l = t + 1$.

Definição 2.0.2 Seja $Q = (n, p, P)$ um programa em FOR, com linhas numeradas de 1 a t . Seja S_Q o conjunto de todos os seus estados. Um estado $s_1 = (l, x)$ é transformado num passo de computação num estado $s_2 = (l', x')$, e denota-se $s_1 @ \gg Q > s_2$ se e só se:

1. $l : x_j - -$ ou $l : x_j ++$, $l' = l + 1$, $x'_i = x_i$ para todos $1 \leq i \leq p$ e $i \neq j$ sendo $x'_j = x_j - 1$ ou $x'_j = x_j + 1$, respectivamente
2. $l : \text{for } x_j \{ : l_1$, então $l' = l + 1$ se $x_j \neq 0$ e $l' = l_1 + 1$ caso contrário. E $x' = x$.
3. $l : \}$: l_1 então $l' = l_1$ e $x'_j = x_j - 1$ sendo x_j a variável de ciclo da linha l_1

Definem-se como habitualmente $@ \gg Q >^+$ e $@ \gg Q >^*$.

Definição 2.0.3 Seja $Q = (n, p, P)$ um programa em FOR, com linhas numeradas de 1 a t . Seja S_Q o conjunto de todos os seus estados. A função estado seguinte $F_Q : \mathbb{N}^{p+1} \rightarrow \mathbb{N}^{p+1}$ é definida por:

$$F_Q(s) = \begin{cases} s_1 & \text{se } s @ \gg Q > s_1 \\ s & \text{se } s \notin S_Q \text{ ou não existe tal } s_1 \end{cases}$$

Finalmente,

Definição 2.0.4 Seja $Q = (n, p, P)$ um programa em FOR, com linhas numeradas de 1 a t . A semântica de Q é uma função $M_Q : \mathbb{N}^p \rightarrow \mathbb{N}^p$ tal que $M_Q(x) = y$ se existe $(1, x) @ \gg Q >^* (l, y)$ e $l = t + 1$, senão M_Q não está definida.

Exercício 2.0.4 Defina uma expressão para a função calculada por um programa Q , usando a função M_Q .

Exercício 2.0.5 Mostre que qualquer programa Q em FOR termina sempre a sua execução, isto é que M_Q é uma função total.

Exercício 2.0.6 Mostre que, se $f(x)$ e $g(x)$ são implementáveis em FOR também o são as seguintes funções.

1. $f(x) + g(x)$, $f(x) * g(x)$ e $f(x)^{g(x)}$.
2. $g(f(x))$, a função composta.

Exercício 2.0.7 Considere de novo o programa que escreveu para o cálculo de $x1^{x^2}$. Supondo que cada incremento ou decremento (isto é, instruções da forma $x++$ ou $x--$) demora 1 nanosegundo a ser executado e, não contabilizando os restantes testes, etc., calcule o tempo (em unidades apropriadas ao seu tamanho) que demoraria a calcular 100^{100} .

Capítulo 3

Funções Recursivas

Bibliografia [Rog67], [Phi92], [LP81, Cap. 5], [Yas71, Cap. 4, 6]

Vamos estudar as funções de \mathbb{N}^n em \mathbb{N} .

3.1 Funções Primitivas Recursivas

Tentativa de englobar todas as funções totais num mesmo método de definição.

Definição 3.1.1 1. *Funções de base:*

- Função zero: $0 : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ definida por

$$0(x) = 0 \text{ para todo } x \in \mathbb{N}$$

- Função sucessor: $s : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ definida por

$$s(x) = x + 1 \text{ para todo } x \in \mathbb{N}$$

- Funções projecção: $\pi_m^n : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ com $n \geq m \geq 1$) definida por

$$\pi_m^n(x_1, \dots, x_n) = x_m$$

2. *Regras para formação de funções primitivas recursivas.*

- Composição: Dadas as $n + 1$ funções $f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$ e

$$g_i : \mathbb{N}^m \rightarrow \mathbb{N} \text{ para } i = 1, \dots, n$$

definimos a função composta $h : \mathbb{N}^m \rightarrow \mathbb{N}$ por

$$h(\mathbf{x}) = f(g_1(\mathbf{x}), \dots, g_n(\mathbf{x}))$$

onde \mathbf{x} designa o “vector” de variáveis x_1, \dots, x_m . A função h pode ser mais explicitamente designada por $\text{comp}_m^n(f, g_1, \dots, g_n)$.

- Recursão primitiva: Dadas as duas funções com $n \geq 1$

$$f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$$

$$g : \mathbb{N}^{n+2} \rightarrow \mathbb{N}$$

definimos por recursão primitiva a função $h : \mathbb{N}^{n+1} \rightarrow \mathbb{N}$ por (definição indutiva)

$$\begin{cases} h(\mathbf{x}, 0) = f(\mathbf{x}) \\ h(\mathbf{x}, y + 1) = g(\mathbf{x}, y, h(\mathbf{x}, y)) \end{cases}$$

A função h pode ser mais explicitamente designada por $\text{prim}^n(f, g)$.

A classe das funções primitivas recursivas (PR) é o menor conjunto de funções de \mathbb{N}^n em \mathbb{N} que inclui as funções de base e que é fechado relativamente à composição e à recursão primitiva.

É fácil verificar que todas as funções desta classe são totais.

Exercício 3.1.1 Mostra que as seguintes funções são primitivas recursivas. Dá uma justificação detalhada.

1. $f(x) = x$, a função identidade.
2. $f(x) = s(s(x))$.
3. $d(x) = 2$, função constante 2.
4. $f(x, y) = g(y, x)$ supondo que g é PR.

Sugestão: Utiliza a composição.

5. $f(x, y) = x + y$.
6. $f(x, y) = x \times y$.
7. $f(x, y) = x^y$.
8. A função *não zero*, $sg(0) = 0$, $sg(x) = 1$ para $x \geq 1$.
Sugestão: $sg(x + 1) = 1$.
9. A função *teste zero*, $\overline{sg}(0) = 1$, $\overline{sg}(x) = 0$ para $x \geq 1$.
10. A função $f(x, y)$ cujo valor é igual a $g(x)$

$$f(x, y) = g(x) \text{ para todo o } x \text{ e } y$$

supondo que g é PR.

11. A função assim definida

$$f(x, y) = \begin{cases} f(x) & \text{se } y = 0 \\ g(x) & \text{se } y \neq 0 \end{cases}$$

supondo que f e g são PR.

Sugestão: Utiliza o resultado da alínea anterior e a recursão primitiva.

12. A função assim definida

$$f(x, y) = \begin{cases} g(x) & \text{se } x \geq y \\ h(x) & \text{se } x < y \end{cases}$$

supondo que f e g são PR.

Sugestão: Utiliza o resultado da alínea anterior e a função $f'(x, y) = f(x, x - y + 1)$

13. A função assim definida

$$f(x, y) = \begin{cases} g(x) & \text{se } x = y \\ h(x) & \text{se } x \neq y \end{cases}$$

supondo que f e g são PR.

Sugestão: Utiliza a função $f'(x, y) = f(x, (x - y) + (y - x))$

14. $f(x, y) : \mathbf{N}^2 \rightarrow \mathbf{N}$ sendo $f(0, y) = g(y)$ onde g é primitiva recursiva e $f(1, y) = h(y)$ onde h é primitiva recursiva. O valor de $f(x, y)$ para os restantes valores de x deve ser escolhido por forma que f seja primitiva recursiva. Sugestão: considere a função $xh(x) + (1 - x)f(x)$

15. $f(x, y) = y - 1$, antecessor de y com um argumento extra x . Define-se $f(x, 0) = 0$ para todo o x .

16. $f(x) = x - 1$, antecessor de y , definindo-se $f(0) = 0$.

Sugestão: Utiliza a alínea anterior e a composição de funções.

17. $f(x, y) = x - y$, definindo-se $x - y = 0$ para $y \geq x$.

Sugestão: Utiliza a alínea anterior.

18. $f(x, y) = x \bmod y$ (resto da divisão inteira, definindo $a \bmod 0 = 0$ para todo o a).

Sugestão: Utiliza o resultado da alínea anterior a recursão primitiva e a composição.

19. $f(x, y) = x/y$ (divisão inteira, definindo $a/0 = 0$ para todo o a).

Sugestão: Utiliza o resultado da alínea anterior.

Exercício 3.1.2 Sendo $f : \mathbf{N} \rightarrow \mathbf{N}$ define-se $f^* : \mathbf{N}^2 \rightarrow \mathbf{N}$, *exponenciação* de f , por:

$$f^*(\mathbf{x}, y) = \underbrace{f(f(\dots f(\mathbf{x}) \dots))}_{y \text{ vezes}}$$

Mostra que se f for PR então f^* é PR.

Exercício 3.1.3 (i) Mostra que a classe FOR de funções de \mathbf{N}^n em \mathbf{N} contém a classe PR.

Sugestão: Usa indução no número de regras utilizadas para a definição de uma função PR.

(ii) [★] Mostra que para qualquer programa em FOR $Q = (n, p, P)$, M_Q corresponde a uma função primitiva recursiva. Concluí que todas as funções calculadas por um programa em FOR são PR. Sugestão: Define $T_Q(x)$ como o número de estados necessários para terminar uma computação que se inicie no estado $(1, x)$.

Exercício 3.1.4 Seja P um programa FOR que implementa uma função primitiva recursiva. Mostra que o programa FOR

$$\text{for } v \{P\}$$

onde v é uma variável que não ocorre em P (esta restrição não é importante) também implementa uma função primitiva recursiva. Sugestão: Considera uma função com mais um argumento (v) definida por recursão primitiva em v .

3.1.1 Função de Ackermann

[eAP95]

A função de Ackermann é uma função computável que não é primitiva recursiva.

Definição 3.1.2

$$\begin{aligned} A(0, y) &= y + 1 \\ A(x + 1, 0) &= A(x, 1) \\ A(x + 1, y + 1) &= A(x, A(x + 1, y)) \end{aligned}$$

Exercício 3.1.5 (i) Mostra que $A(x, y)$ está bem definida.

(ii) Calcula $A(1, 2)$, $A(1, 3)$, $A(5, 3)$. Podes fazer um programa para este fim.

(iii) Mostra que $A(n, m)$ é uma função total. Sugestão: Considera o seguinte predicado

$$P(x, y) \text{ sse } A(x', y') \text{ termina para todo } (x', y') \text{ tal que } x' < x \text{ ou } x' = x \text{ e } y' < y$$

e prova $\forall x, y \in \mathbb{N}$, $P(x, y)$ por dupla indução.

A classe das funções primitivas recursivas é muito vasta e inclui quase todas as funções de interesse prático. Mas, ao contrário daquilo que se pretendia não inclui todas as funções totais.

Podemos demonstrar-se, por exemplo, que a função de Ackermann não é primitiva recursiva. Mais concretamente, existe um n tal que para todo o x é $f(x) < A(n, x)$. Nenhuma função primitiva recursiva cresce tão rapidamente como a função de Ackermann!

Exercício 3.1.6 Mostra que existem funções computáveis totais que não pertencem à classe PR.

1. Demonstrando que dada uma qualquer classe enumerável de funções totais computáveis é sempre possível definir uma função total computável não pertencente a essa classe.
2. Demonstrando que a função de Ackermann não é primitiva recursiva.

3.2 Funções Recursivas

O que falta às funções primitivas recursivas? Todas as funções são totais (análogo aos programas FOR). Vamos introduzir a *parcialidade* das funções. Se f é uma função parcial, designamos $f(x) \downarrow$ se f está definida para x e por $f(x) \uparrow$ caso contrário.

Definição 3.2.1 (Operador de minimização) *Seja $f : \mathbb{N}^{n+1} \rightarrow_p \mathbb{N}$. Defina-se $g : \mathbb{N}^n \rightarrow_p \mathbb{N}$ por minimização como:*

$$g(\mathbf{x}) = \text{menor } y \text{ tal que } f(\mathbf{x}, y) = 0$$

Designa-se $g = \mu^n(f)$.

Dado que f pode não estar definido para alguns valores, tem-se que:

$$\begin{aligned} \mu^n(f)(\mathbf{x}) = y & \quad \text{se } f(\mathbf{x}, y) = 0 \text{ e} \\ & \quad \forall z, 0 \leq z < y, f(\mathbf{x}, z) \downarrow \text{ e } f(\mathbf{x}, z) \neq 0 \\ \mu^n(f)(\mathbf{x}) \uparrow & \quad \text{caso tal } y \text{ não exista} \end{aligned}$$

Definição 3.2.2 A classe das funções (parciais) recursivas (R) é o menor conjunto de funções de \mathbb{N}^n em \mathbb{N} que inclui as funções de base e que é fechado relativamente à composição, à recursão primitiva e à minimização. Uma função é total recursiva se pertence a R e é total.

Exercício 3.2.1 Mostra que as seguintes funções são recursivas (R). Podes usar os resultados dos problemas anteriores.

1. $f(x, y) =$ menor y (se existir) tal que $f(x, y) = 2$ onde f é R .
2. $f(x, y) =$ menor y (se existir) tal que $f(x, y) = 0$ ou $g(x, y) = 0$ onde f e g são PR. Sugestão: Considera $\mu^1(f(x, y) \times g(x, y))$

Exercício 3.2.2 Mostra que as seguintes funções são recursivas.

- (i) Qualquer função primitiva recursiva.
- (ii) A função não definida em nenhum ponto, $\uparrow: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$.
- (iii) A função $f(x)$ não definida para $x \leq 4$ e com valor 0 nos restantes pontos.

Exercício 3.2.3 Considera uma operação de minimização cuja única diferença para μ^n é a seguinte: em vez de se testar $f(\bar{x}, y) = 0$ testa-se $f(\bar{x}, y) = 2$. Mostra que esta operação é equivalente a μ .

Capítulo 4

Linguagem WHILE(\mathbb{N})

Bibliografia [SvW88, Cap. 3, 4], [Wei87, Cap. 1]

Considere a linguagem WHILE(\mathbb{N}) cuja sintaxe é definida pela seguinte gramática:

$$\begin{aligned} \langle \text{Prog} \rangle &\rightarrow \{(n, p, \langle \text{Insts} \rangle) \mid n \geq 0, p \geq n + 1\} \\ \langle \text{Insts} \rangle &\rightarrow \langle \text{Inst} \rangle^* \\ \langle \text{Inst} \rangle &\rightarrow \langle \text{Var} \rangle ++ \\ &\quad | \langle \text{Var} \rangle -- \\ &\quad | \text{if } \langle \text{Var} \rangle \text{ then } \langle \text{Insts} \rangle \text{ else } \langle \text{Insts} \rangle \\ &\quad | \text{while } \langle \text{Var} \rangle \{ \langle \text{Insts} \rangle \} \end{aligned}$$

Onde,

- considera-se que $0 -- = 0$.
- supõe-se que os valores das variáveis (registos) são inteiros não negativos.
- uma $\langle \text{Var} \rangle$ é da forma x_0, x_1, x_2, \dots
- inicialmente todas as variáveis (registos) contêm 0 excepto as que correspondem aos valores dos dados. Estas são designadas por x_1, x_2, \dots, x_n . O número total de variáveis do programa é p .
- a variável (registo) que define o resultado é x_0 .
- o “ $\langle \text{Insts} \rangle$ ” dentro de uma instrução “while” é executado enquanto o valor da variável $\langle \text{Var} \rangle$ for diferente de 0.

O parâmetro \mathbb{N} pode ser omitido supondo-se que o valor das variáveis pertence a \mathbb{N} .

Um programa em WHILE com n variáveis de entrada, calcula uma função $f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}$. Designámos essa classe de funções como a classe WHILE.

Para formalizar a semântica operacional dum programa em WHILE considere-se que cada programa é formado por um conjunto de linhas. A instrução condicional vai ser omitida, pois pode ser implementada com as restantes (Verifica!). Cada linha contém:

- uma instrução de incremento ou decremento
- while $\langle \text{Var} \rangle \{$
- }

Supõe-se ainda que uma linha com o início numa instrução `while` tem à direita o número da linha da instrução que *fecha* o ciclo e que essa instrução, por sua vez, tem à direita o número da linha do início do ciclo. Por exemplo:

```

1:  while x1{   :3
2:  x1--
3:  }           :1

```

Definição 4.0.3 *Seja $Q = (n, p, P)$ um programa em WHILE, com linhas numeradas de 1 a t . Um estado de Q é um tuplo (l, x) , $1 \leq l \leq t + 1$ e $x \in \mathbb{N}^p$. Para cada $0 \leq i \leq p - 1$ x_i representa o valor da variável x_i . O estado é inicial se $l = 1$ e $x_0 = x_{n+1} = \dots = x_{p-1} = 0$. O estado é final se $l = t + 1$.*

Definição 4.0.4 *Seja $Q = (n, p, P)$ um programa em WHILE, com linhas numeradas de 1 a t . Seja S_Q o conjunto de todos os seus estados. Um estado $s_1 = (l, x)$ é transformado num passo de computação num estado $s_2 = (l', x')$, e denota-se $s_1 @ \gg Q > s_2$ se e só se:*

1. $l : x_j --$ ou $l : x_j ++$, $l' = l + 1$, $x'_i = x_i$ para todos $1 \leq i \leq p$ e $i \neq j$ sendo $x'_j = x_j - 1$ ou $x'_j = x_j + 1$, respectivamente
2. nos restantes casos $x' = x$ e se
 - (a) $l : \text{while } x_j \{ : l_1$, então $l' = l + 1$ se $x_j \neq 0$ e $l' = l_1 + 1$ caso contrário.
 - (b) $l : \}$: l_1 e $l_1 : \text{while } x_j \{ : l$ ocorre em Q (e $l_1 < l$), então $l' = l_1 + 1$ se $x_j \neq 0$ e $l' = l + 1$ caso contrário.

Definem-se como habitualmente $@ \gg Q >^+$ e $@ \gg Q >^*$.

Definição 4.0.5 *Seja $Q = (n, p, P)$ um programa em WHILE, com linhas numeradas de 1 a t . Seja S_Q o conjunto de todos os seus estados. A função estado seguinte $F_Q : \mathbb{N}^{p+1} \rightarrow \mathbb{N}^{p+1}$ é definida por:*

$$F_Q(s) = \begin{cases} s_1 & \text{se } s @ \gg Q > s_1 \\ s & \text{se } s \notin S_Q \text{ ou não existe tal } s_1 \end{cases}$$

Uma computação dum programa Q pode ser identificada com a sequência de estados s_0, s_1, \dots tal que $F_Q(s_i) = s_{i+1} \forall i \geq 0$. A computação termina no estado s_f , se $f = \min\{j \mid F_Q(s_j) = s_j\}$. O comprimento da computação é definido por $T_Q(x) = f$, e é designado por complexidade temporal.

Definição 4.0.6 *Seja $Q = (n, p, P)$ um programa em WHILE, com linhas numeradas de 1 a t . A semântica de Q é uma função $M_Q : \mathbb{N}^p \rightarrow \mathbb{N}^p$ tal que $M_Q(x) = y$ se existe $(1, x) @ \gg Q >^*(t + 1, y)$, senão $M_Q(x) \uparrow$ (não está definida). A função calculada por Q é $f_Q : \mathbb{N}^p \rightarrow \mathbb{N}$ definida por $f_Q(x) = \pi_1^p(M_Q(x))$.*

Teorema 4.0.1 *A classe de funções WHILE é equivalente à classe R.*

Dem. (\Leftarrow) Prova-se por indução na estrutura de R.

(\Rightarrow) Seja $Q = (n, p, P)$ um programa WHILE. Pretende-se provar que $f_Q \in R$. Em primeiro lugar é necessário codificar os uplos de inteiros (estados) em inteiros, de tal modo que uma função recursiva nos números codificados corresponda à função F_Q . Iremos considerar a codificação de “Cantor” de \mathbb{N}^k em \mathbb{N} , p^k e as correspondentes funções de projecção (que são PR).

Para facilitar a exposição, considerem-se as funções:

$$\begin{aligned} \iota : \mathbb{N} &\longrightarrow \mathbb{N}^{p+1} & \text{tal que} & & \iota < l, x_0, x_1, \dots, x_{p-1} > = (l, x_0, x_1, \dots, x_{p-1}) \\ \lambda : \mathbb{N} &\longrightarrow \mathbb{N} & \text{tal que} & & \lambda < l, x_0, x_1, \dots, x_{p-1} > = \langle x_0, x_1, \dots, x_{p-1} \rangle \\ \tau : \mathbb{N} &\longrightarrow \mathbb{N}^p & \text{tal que} & & \tau < x_0, x_1, \dots, x_{p-1} > = (x_0, x_1, \dots, x_{p-1}) \\ \sigma : \mathbb{N}^n &\longrightarrow \mathbb{N} & \text{tal que} & & \sigma(x_1, \dots, x_n) = \langle 0, 0, x_1, \dots, x_n, 0, \dots, 0 \rangle \\ & & & & \text{e } (0, 0, x_1, \dots, x_n, 0, \dots, 0) \in \mathbb{N}^{p+1} \end{aligned}$$

Vamos definir uma função $sf : \mathbb{N} \longrightarrow \mathbb{N}$ tal que se $\iota(z) = s$ então

$$\iota(sf(z)) = F_Q(\iota(z)) \quad (4.1)$$

Para Q , com linhas numeradas de 1 a t , a função F_Q pode ser escrita:

$$F_Q(l, x_0, \dots, x_{p-1}) = \begin{cases} (l, x_0, \dots, x_{p-1}) & \text{se } l = 0 \\ F_1(l, x_0, \dots, x_{p-1}) & \text{se } l = 1 \\ \vdots \\ F_t(l, x_0, \dots, x_{p-1}) & \text{se } l = t \\ (l, x_0, \dots, x_{p-1}) & \text{se } l > t \end{cases}$$

onde, F_i é a transformação (passo de computação) correspondente à linha i do programa, de acordo com a definição de $\langle @ \rangle \rangle Q \rangle$. Sejam $f_i \langle l, x_0, \dots, x_{p-1} \rangle = \langle l', x'_0, \dots, x'_{p-1} \rangle$ as funções correspondentes a cada F_i . Define-se para $z = \langle l, x_0, \dots, x_{p-1} \rangle$

$$sf(z) = z.\overline{sg}(l) + f_1(z).\overline{sg}(|l-1|) + \dots + f_t(z).\overline{sg}(|l-t|) + z.\overline{sg}(t+1-l)$$

onde $\overline{sg}(0) = 1$, $\overline{sg}(x) = 0$ para $x \geq 1$. Se $l = 1$ então $sf(z) = f_1, \dots$, se $l > t$ então $sf(z) = z$. É fácil verificar que sf é PR e satisfaz (4.1). E, também sf^y é PR, $\forall y \geq 0$. Seja, $g : \mathbb{N}^2 \longrightarrow \mathbb{N}$ tal que $g(z, 0) = z$ e $g(z, y+1) = sf(g(z, y))$. Então, g é PR e $g(z, y) = sf^y(z)$. Defina-se $h : \mathbb{N}^2 \longrightarrow \mathbb{N}$ por:

$$h(z, y) = t + 1 - \pi_1^{p+1}(g(z, y))$$

Então, $T_Q(\tau(\lambda(z))) = \mu^2(h)(z)$, se tal valor existe. Finalmente,

$$M_Q(\tau(\lambda(z))) = \tau(g(z, \mu^2(h)(z)))$$

se z corresponder ao estado inicial isto é $z = \langle 0, 0, x_1, \dots, x_n, 0, \dots, 0 \rangle$ e se $x \in \mathbb{N}^n$,

$$f_Q(x) = \pi_1^p(\tau(g(\sigma(x), \mu^2(h)(\sigma(x))))$$

e portanto $f_Q \in R$. \square

Exercício 4.0.4 Mostra cuidadosamente que sf é PR.

Exercício 4.0.5 Supõe que o programa P implementa uma função recursiva com resultado em $\mathbf{x0}$ e dados em $\mathbf{x1}$ e $\mathbf{x2}$. Mostra que o seguinte programa também implementa uma função recursiva (com resultado em $\mathbf{x0}$ e dados em $\mathbf{x1}$)

```
P
x2 <- 0;
while x0 {
  P
  x2 <- x2+1;
}
x0 <- x2;
```

Exercício 4.0.6 (i) Mostra que a classe **WHILE** de funções de \mathbf{N}^n em \mathbf{N} contém a classe **R**. Sugestão: Usa indução no número de regras utilizadas para a definição de uma função **R**.

(ii) [★] Mostra que a classe **R** contém a classe **WHILE**. Define uma semântica M_Q para um programa Q em **WHILE** análoga à definida para programas **FOR**. Define uma função $T_Q(x)$ que seja igual a l , o menor número de estados s_l tal que $F_Q(s_l) = s_l$ se tal valor existir sendo $s_0 = (1, x)$

Exercício 4.0.7 [★] Mostra que para qualquer programa P escrito em **WHILE** existe um programa $P1$ equivalente a P que tem no máximo um ciclo **while**. Sugestão: Utiliza a indução na estrutura de P . É possível guardar em variáveis adicionais de $P1$ informação sobre o estado de execução dos “whiles” internos em P (que, pela hipótese indutiva não têm outros “whiles” dentro deles) e executar (em $P1$) um só ciclo externo.

Nota Este resultado pode traduzir-se em termos das funções recursivas no facto de só ser preciso aplicar uma vez a minimização. Está relacionado com o teorema da forma normal de Kleene.

Capítulo 5

Predicados recursivos

Bibliografia [Min74], [LP81, Cap. 5], [Hof79], [Yas71, Cap. 3,7], [HU79, Cap. 8]

Definição 5.0.7 Dado um predicado (relação) $P \subseteq \mathbb{N}^k$, a função característica de P define-se por¹:

$$ch_P(\mathbf{x}) = \begin{cases} 1 & \text{se } P(\mathbf{x}), \text{ isto é, se } P \text{ é verdade para } \mathbf{x} \\ 0 & \text{se não } P(\mathbf{x}) \end{cases}$$

Se ch_P é recursiva (primitiva recursiva) P diz-se recursivo (primitivo recursivo). Se ch_P é total, P diz-se decidível.

Exercício 5.0.8 Mostre que as seguintes funções são PR:

(i) A função não zero, $sg(0) = 0$, $sg(x) = 1$ para $x \geq 1$.

Sugestão: $sg(x+1) = 1$.

(ii) A função zero, $\overline{sg}(0) = 1$, $\overline{sg}(x) = 0$ para $x \geq 1$. Sugestão: $\overline{sg}(0) = s(0)$; $\overline{sg}(x+1) = 0(\dots)$.

Exemplo 3 A relação $=$ é PR, dado que a sua função característica é

$$ch_=(x, y) = 1 - sg((x - y) + (y - x))$$

Analogamente, a relação $<$ é PR porque $ch_<(x, y) = \overline{sg}(y - x)$.

Lema 5.0.1 Se Q e P são predicados PR também são PR os predicados $\neg P$, $Q \wedge P$ e $Q \vee P$.

Exercício 5.0.9 Prova o lema anterior, mostrando que dados ch_P e ch_Q então $ch_{\neg P} = 1 - ch_P$, $ch_{Q \wedge P} = ch_Q \cdot ch_P$ e $ch_{Q \vee P} = sg(ch_Q + ch_P)$ e são PR se ch_P e ch_Q o forem.

Exercício 5.0.10 Mostra que se $g_1 \dots g_m$ são $k+1$ -árias e PR, então

$$f(\mathbf{x}, m) = \prod_{i=1}^m g(\mathbf{x}, i) = g(\mathbf{x}, 0) \cdot \dots \cdot g(\mathbf{x}, m)$$

também o é. Sugestão: $f(\mathbf{x}, 0) = g(\mathbf{x}, 0)$ e $f(\mathbf{x}, m+1) = f(\mathbf{x}, m) \cdot g(\mathbf{x}, m+1)$

Definição 5.0.8 Dado um predicado $Q \subseteq \mathbb{N}^k$ a quantificação existencial limitada de Q é qualquer predicado da forma $\exists i \leq m Q(\mathbf{x}m)$, e $\mathbf{x} \in \mathbb{N}^{k-1}$. Analogamente se define quantificação universal limitada.

¹Esta definição está de acordo com associar 1 ao valor lógico verdade

Lema 5.0.2 Se Q é um predicado PR, então também o são as suas quantificações universais e existenciais.

Exercício 5.0.11 Mostra o lema anterior. Sugestão: Use o exercício anterior.

Exercício 5.0.12 Mostra que se $g_1 \dots g_l$ são funções k -árias e PR, e $P_1 \dots P_l$ são predicados PR tal que para cada $\mathbf{x} \in \mathbb{N}^k$ exactamente um e só um $P_i(\mathbf{x})$ é verdade, então a função f definida por:

$$f(\mathbf{x}) = \begin{cases} g_1(\mathbf{x}) & \text{se } P_1(\mathbf{x}) \\ \vdots & \\ g_l(\mathbf{x}) & \text{se } P_l(\mathbf{x}) \end{cases}$$

também é PR. Sugestão: Usa as funções ch_{P_i} .

Definição 5.0.9 Dado $k \geq 0$ e Q um predicado $k+1$ -ário, a minimização limitada de Q é uma função $f : \mathbb{N}^{k+1} \rightarrow \mathbb{N}$ tal que:

$$f(\mathbf{x}, m) = \begin{cases} \text{menor } p, 0 \leq p \leq m \text{ tal que } Q(\mathbf{x}m) & \text{se existir} \\ 0 & \text{caso contrário} \end{cases}$$

Escreve-se $f(\mathbf{x}, m) = \mu p \leq m [Q(\mathbf{x}p)]$.

Lema 5.0.3 Se Q é um predicado PR, então a sua minimização limitada também o é.

Exercício 5.0.13 Prova o lema anterior. Sugestão: Considera a função h :

$$h(\mathbf{x}, m, p) = \begin{cases} p & \text{se } \exists i \leq m [Q(\mathbf{x}i)] \\ m+1 & \text{se } Q(\mathbf{x}m+1) \text{ e é falso } \exists i \leq m [Q(\mathbf{x}i)] \\ 0 & \text{é falso } \exists i \leq m [Q(\mathbf{x}i)] \end{cases}$$

Mostra que h é PR e f pode ser obtida de h por recursão primitiva.

Capítulo 6

Codificações e Numerações de Gödel

Para codificar k -tuplos de números inteiros em inteiros pode-se usar as funções $p^k : \mathbb{N}^k \rightarrow \mathbb{N}$ (Cantor):

$$\begin{aligned} p^1(x) &= x \\ p^{k+1}(x_1, \dots, x_{k+1}) &= p(x_1, p^k(x_2, \dots, x_{k+1})) \end{aligned}$$

onde $p(x, y) = \frac{(x+y)(x+y+1)}{2} + x$

Lema 6.0.4 Para todo o k :

1. p^k é bijectiva.
2. p^k é PR
3. $\forall i, 1 \leq i \leq k, p_i^k = \pi_i^k(p^k)^{-1}$

Escreve-se $p^k(x_1, \dots, x_k) = \langle x_1, \dots, x_k \rangle$ e $(\langle x_1, \dots, x_k \rangle)_i = x_i$.

Exercício 6.0.14 Prova o lema 6.0.4. Sugestão: Nota que $p^{-1}(z) = (u(z), d(z) - u(z))$ onde $d(z) = (\mu y \leq z [p(0, y) > z]) - 1$ e $u(z) = z - p(0, d(z))$.

Usando esta codificação uma função $f : \mathbb{N}^n \rightarrow \mathbb{N}^k$ pode ser codificada como uma função $h : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$. Tem-se:

$$\begin{aligned} \text{cod}(f)(x) &= p^k(f((p^n)^{-1}(x))) \\ \text{cod}^{-1}(h)(x) &= (p^k)^{-1}(h(p^n(x))) \end{aligned}$$

Estas codificações permitem enumerar todas os k -tuplos de números inteiros.

Exercício 6.0.15 Define uma função que codifique uma qualquer sequência finita de inteiros em inteiros. Sugestão: Define $L(x)$ a função comprimento de $x \in \mathbb{N}^*$.

Genericamente sendo Σ um conjunto finito ou numerável de símbolos, funções bijectivas computáveis de Σ^* em \mathbb{N} (ou f injectiva de Σ^* em \mathbb{N} e f^{-1} sobrejectiva, ou de domínio restrito ao contradomínio de f , também computável) denominam-se *numerações de Gödel*.¹

Vamos dar alguns exemplos:

¹Pelo facto de Kurt Gödel (1930) ter usado pela primeira vez estas codificações para aritematizar a teoria axiomática dos números, isto é, codificar em inteiros proposições, teoremas e demonstrações

1. Seja $\Sigma = \{d_1, \dots, d_{n-1}\}$. Então qualquer $w \in \Sigma^*$, $w = d_{i_1} \dots d_{i_k}$ pode ser representado como um número inteiro na base $n = |\Sigma| + 1$:

$$c(w) = \sum_{j=1}^k n^{k-j} i_j$$

Por exemplo, se $\Sigma = \{a, b, c\}$ então

$$c(abb) = 4^3 \times 1 + 4^2 \times 1 + 4^1 \times 2 + 2 = 90$$

Verifica que nesta codificação nem todos os inteiros são códigos válidos!

2. Outra hipótese é ordenar os elementos de Σ^* pelo comprimento e se tiverem o mesmo comprimento por ordem lexicográfica. Dado $\Sigma = \{d_1, \dots, d_n\}$ vem

$$\begin{aligned} c(\epsilon) &= 0 \\ c(d_i) &= i \quad \text{para todo } 1 \leq i \leq n \\ c(wd_i) &= nc(w) + i \quad \text{para todo } w \in \Sigma^* \text{ e } i, 1 \leq i \leq n \end{aligned}$$

Então, $c(d_{i_1} \dots d_{i_k}) = n^{k-1}i_{i_1} + \dots + ni_{i_{k-1}} + i_k$. No caso do exemplo anterior ter-se-ia:

0	1	2	3	4	5	6	...	44	...
ϵ	a	b	c	aa	bb	cc	...	aabb	...

3. Baseada na decomposição única em factores primos² de qualquer $n > 1$, tem-se a seguinte codificação $c : \Sigma^* \rightarrow \mathbb{N}$, sendo $\Sigma = \{d_0, d_1, \dots\}$:

$$\begin{aligned} c(d_i) &= p_i \quad \text{onde } p_i \text{ é o } i\text{-ésimo primo, sendo } p_0 = 2 \\ c(d_{i_0} d_{i_1} \dots d_{i_k}) &= 2^{c(d_{i_0})} 3^{c(d_{i_1})} \dots p_k^{c(d_{i_k})} \end{aligned}$$

Para o exemplo anterior tem-se que $c(abb) = 2^2 3^{25} 7^3 = 1543500$

Nota que esta codificação não é sobrejectiva em \mathbb{N} .

Exercício 6.0.16 Define uma numeração de Gödel para programas *WHILE*, tal que g represente o programa P_g que calcula f_g . Isso permite em particular enumerar a classe R de funções. Escreve um programa em *WHILE* que dado g e $x \in \mathbb{N}^n$ simule o programa P_g .

Exercício 6.0.17 [Máquina Universal de Turing]

- a) Inventar uma descrição genérica $m : TM \rightarrow \{0, 1\}^*$ de máquinas de Turing utilizando apenas o alfabeto $\{0, 1\}$.
- b) Descreve em linguagem C uma função $f(m, x)$ onde m é um “string” que representa uma máquina de Turing M (isto é, $m = d(M)$), x é o “string” dos dados e
 - (a) f retorna SIM se M aceita x .
 - (b) f retorna NAO se M rejeita x .
 - (c) f entra em ciclo infinito se M com dados x entra em ciclo infinito.
- c) Dadas duas sequências x e y define uma função $c(x, y)$ cujo resultado é uma sequência de 0s e 1s a partir da qual se pode extrair x e y . Obviamente a concatenação xy não satisfaz.

²Esta é semelhante à usada por Kurt Gödel.

- d) Repete a questão 5 utilizando uma função de um só argumento, $g(c(m, x))$ onde c é a função descrita em c).
- e) Mostra que existe uma máquina de Turing U que faz o “mesmo” da função g da alínea anterior (inicialmente a fita contém $c(m, x)$).
- f) Define a máquina de Turing U .
- g) Mostra que U imita qualquer máquina com quaisquer dados no sentido seguinte
- (a) M/x termina em s_1 sse $U/c(d(M, x))$ termina em s_1 .
 - (b) M/x termina em s_2 sse $U/c(d(M, x))$ termina em s_2 .
 - (c) M/x não termina sse $U/c(d(M, x))$ não termina.

Nos problemas seguintes supõe-se que as instâncias de máquinas de Turing são codificadas em palavras com símbolos de um alfabeto Σ . É evidentemente decidível se um determinado $x \in \Sigma$ representa ou não a codificação de uma máquina de Turing. Essa decidibilidade corresponde a uma função (total) $t : \Sigma^* \rightarrow \{F, V\}$.

Exercício 6.0.18 Mostra que existe uma função total $f : \mathbf{N} \rightarrow \Sigma^*$ cujo resultado é a máquina de Turing de ordem n (na ordem lexicográfica).

Nota: descrever uma implementação de f numa linguagem de alto nível onde se supõe a existência da função d referida.

Exercício 6.0.19 Mostra que existe uma função total $f : \Sigma^* \rightarrow \mathbf{N} \cup \{-1\}$ cujo resultado é n se x representa a máquina de ordem n e -1 se x não representa nenhuma máquina de Turing.

Exercício 6.0.20 Mostre que é possível codificar o conjunto das máquinas de Turing por forma que o contradomínio seja Σ^* , isto é, por forma que todo $x \in \Sigma^*$ seja a representação de uma máquina de Turing.

Sugestão: Seja y a codificação usual da máquina. Seja n o seu número. A codificação sobrejectiva z é a sequência cuja ordem lexicográfica é n .

Exercício 6.0.21 Mostra que não se perde generalidade se numa codificação supusermos $||\Sigma|| = 2$ ou $||\Sigma|| = 1$.

Bibliografia

- [BC94] Daniel P. Bovet and Pierluigi Crescenzi, *Introduction to the theory of complexity*, Prentice Hall, 1994.
- [Dew89] A. K. Dewdney, *The turing omnibus – 61 excursions in computer science*, Computer Science Press, 1989.
- [eAP95] Armando B. Matos e António Porto, *Ackermann and the superpowers*, Tech. report, Faculdade de Ciências da Universidade do Porto, 1995.
- [Hof79] Douglas R. Hofstadter, *Gödel, escher, bach: an eternal golden braid*, Basic Books, 1979.
- [HU79] John E. Hopcroft and Jeffrey D. Ullman, *Introduction to automata theory, languages and computation*, Addison Wesley, 1979.
- [Kar72] R. M. Karp, *Reducibility among combinatorial problems*, Complexity of Computer Computations (R. E. Miller and J. W. Thatcher, eds.), Plenum Press, 1972, pp. 85–103.
- [LP81] Harry R. Lewis and Christos H. Papadimitriou, *Elements of the theory of computation*, Prentice Hall, 1981.
- [LV90] Ming Li and Paul M. B. Vitányi, *Kolmogorov complexity and its applications*, Handbook of Theoretical Computer Science (J. van Leewen, ed.), vol. A, Elsevier Science Publishers, 1990, pp. 188–254.
- [Man74] Zohar Manna, *Mathematical theory of computation*, Addison Wesley, 1974.
- [Mat91] Armando B. Matos, *Pesar sem pesos*, Tech. report, Centro de Informática da Universidade do Porto, 1991.
- [Mat95a] ———, *Algoritmos probabilísticos – algumas notas*, Tech. report, Faculdade de Ciências da Universidade do Porto, 1995.
- [Mat95b] ———, *Entropia, algoritmos e complexidade mínima*, Tech. report, Faculdade de Ciências da Universidade do Porto, 1995.
- [Min74] M. Minsky, *Finite and infinite machines*, Addison Wesley, 1974.
- [Pap94] Christos H. Papadimitriou, *Computational complexity*, Addison Wesley, 1994.
- [Phi92] I. C. C. Phillips, *Recursion theory*, Handbook of Logic in Computer Science (S. Abramsky D. M. Gabbay and T.S.E. Maibaum, eds.), vol. 2, Oxford University Press, 1992, pp. 79–187.
- [Rog67] H. Rogers, *Theory of recursive functions and effective computability*, McGraw-Hill, 1967.

-
- [Sha48] Claude E. Shannon, *A mathematical theory of communication*, Bell System Technical Journal **27** (1948), 379–423,623–656, Part I,Part II.
- [SvW88] R. Sommerhalder and S.C. van Westrhenen, *The theory of computability: Programs, machines, effectiveness and feasibility*, Addison Wesley, 1988.
- [Wei87] Klaus Weihrauch, *Computability*, Springer-Verlag, 1987.
- [Yas71] Ann Yasuhara, *Recursive function theory and logic*, Computer Science and Applied Mathematics, Academic Press, 1971.