# Aula 1

# 1 Disciplina

### Objectivos

- descrição formal dos conceitos básicos de concorrência e sua aplicação
- raciocinar sobre a sua correção em relação a especificações
- desenho e análise de programas concorrentes

#### Parte 1

- Conceitos básicos de programação concorrente
- Noções básicas de Concorrência
- Sistemas de transições
- CCS: Calculus of Communicating Systems: sequência, composição, sincronização; restrição e reetiquetagem; parâmetros e dados
- Comportamento observável
  - relações de equivalência, congruência, bisimulações;
  - congruência observável
  - propriedades algébricas
- pseuCo: linguagem de programação para agentes concorrentes
  - pseuCo e CCS
  - cooperação por passagem de mensagens (canais síncronos e assíncronos)
  - cooperação por partilha de memória (Mutex, locks e monitors)

# Bibliografia e Software

- Reactive systems modelling, specification and verification. Luca Aceto, Anna Ingólfsdóttir, Kim Guldstrand Larsen, Jiri Srba 2007
- Introduction to Concurrency Theory. Roberto Gorrieri and Cristian Versari 2015
- Communication and Concurrency, Robin Milner. Prentice Hall International Series in Computer Science, 1989.
- Modelação usando simuladores de CCS: pseuCO.com, CAAL ou CWB

### Concurrent Programming - Part II

Design and implementation of concurrent code using the shared-memory thread model:

- The thread model.
- Correctness properties: mutual exclusion, atomicity, consistency models, linearizablity.
- Recurrent problems and related "bug patterns": race conditions, deadlocks, atomicity violations, ...
- Concurrency primitives: locks, monitors, atomic instructions, barriers, semaphores, condition variables, futures, ...
- Concurrent objects and data structures.

### Concurrent Programming - Part II

#### Pratice:

- Working language: we will use Java.
- Testing concurrent code using the Cooperari system.
- Programming project(s).

## Concurrent Programming - Part II

### Books:

- The art of multiprocessor programming Revised reprint M. Herlihy and N. Shavit, Morgan Kaufmann, 2012.
- Concurrent Programming: Algorithms, Principles, and Foundations, Michel Raynal, 2012.
- Concurrent Programming in Java: Design Principles and Pattern, 2nd Edition, Doug Lea, Addison-Wesley, 1999.

### Programação Concorrente

URL:www.dcc.fc.up.pt/~nam/Aulas/procon

Escolaridade: 2T e 2PL

### Método de avaliação

1. Avaliação distribuída com exame final

- 2. Cada parte: 10 valores
- 3. Em cada parte: 4 valores de avaliação distribuída e 6 valores em Exame

### Programas Sequenciais

- realizam uma função dos dados nos resultados (tese de Church/Turing)
- $\bullet\,$  A sua semântica pode ser analisada considerando o estado (memória) em cada instante:

```
\mathcal{S} \llbracket P \rrbracket : State \to State onde p.e. State = [Var \to \mathbb{Z}]. P: x \leftarrow 1 \\ y \leftarrow 0 \\ \text{while } x < 10 \text{ do} \\ y \leftarrow y + x \\ x \leftarrow x + 1 \\ \text{print } y
```

• dois programas são equivalentes se realizam a mesma função.

### Programas Sequenciais vs Concorrentes

```
P: \\ x \leftarrow 1 \\ Q: \\ x \leftarrow 0 \\ x \leftarrow x+1
```

- $P \in Q$  são equivalentes assim como equivalentes a P; Q, Q; P ou  $R; P \in R; Q, \ldots$
- Mas se os executarmos em paralelo? P||Q?
- Qual o significado?
  - $1.\,$ não é único: pode ser 1 ou  $2\,$
  - 2. não determinístico
  - 3. a equivalência não é preservada por ||.
  - 4. não é composicional

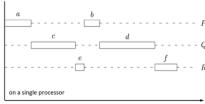
# Programas Concorrentes/Sistemas Reactivos

- Normalmente não calculam uma função
  - Sistemas de operação
  - Protocolos de comunicação
  - Sistemas Web
  - Sistemas embebidos
  - Processadores multicore
  - Sistemas de controlo de tráfego
  - Portagens
  - \_ ..
- Então o que fazem?
- Interagem com o ambiente e entre eles, trocando informação.
- Normalmente não terminam.
- Componentes básicas: Processos ou Agentes

#### Concorrência vs Paralelismo

#### $Concorr\hat{e}ncia$

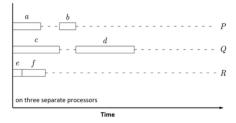
- Trabalho lógico simultaneo
- Não obriga a multiprocessador



Time

Paralelismo

- Trabalho físico simultaneo
- Obriga a multiprocessador ou unidades de proceasamento.



#### **Processos**

- Um processo é um programa (sequencial) em execução
- É descrito por uma máquina de estados (ex: memória, contador de programa, etc)
- Um *programa multiprocesso* comporta-se como um conjunto de máquinas de estados que cooperam através da comunicação com o meio.
- se cada processo tiver um processador, os processos podem executar em paralelo
- Senão, tem de haver um *escalonador* para atribuir processos a processadores
- Supomos sistemas asíncronos onde o o tempo de execução não interessa

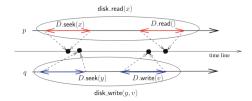
### Síncronização de Processos

- Quando o progresso de um ou mais processos depende do comportamento de outros processos
- As interações podem ser de dois tipos:
  - 1. competição
    - Ex: competição por um recurso partilhado
  - 2. cooperação
    - O progresso de um processo depende do progresso de outros
    - Ex: rendezvous: conjunto de pontos de controlo em que cada processo só pode avançar quando todos os processos estiverem no ponto de controlo respectivo.
    - Ex: produtor/consumidor

### Competição: Ler e escrever num disco D

```
\begin{aligned} & \textbf{procedure} \text{ DISK-READ}(x) \\ & D.seek(x); \\ & r \leftarrow D.read(); \\ & \textbf{return } r; \\ & \textbf{procedure} \text{ DISK-WRITE}(x,v) \\ & D.seek(x); \\ & D.write(v); \\ & \textbf{return;} \end{aligned}
```

 $\text{DISK-READ}(x) \mid\mid \text{DISK-WRITE}(y,v)$ 



Pode acontecer que se leia em x o valor de y.

Solução: Não permitir que estas operações executem em simultaneo  $\rightarrow Exclusão~M\'utua$ 

### Cooperação:produtor/consumidor

- ullet O produtor produz produtos
- O consumidor consume os produtos, e
- Um produto não pode ser consumido antes de ser produzido
- Todos os produtos que são produzidos são consumidos exactamente uma vez
- Implementação: um buffer partilhado de tamanho  $k \geq 1$
- Pode ser uma fila: o produtor acrescenta um novo produto no *fim* da fila e o consumidor consome o produto do *início* da fila
- O produtor tem de esperar quando o buffer está cheio
- O consumidor só tem de esperar quando o buffer está vazio
- Invariante de sincronização: se #p número de produtos produzidos e #c número de produtos consumidos:

$$(\#c \ge 0) \land (\#p \ge \#c) \land (\#p \le \#c + k)$$

#### Exclusão Mútua

- Secção Crítica: porção de código que só pode ser executado por um processo num dado instante
- Supõe-se que a execução da secção crítica por um só processo termina.
- $\bullet$  MUTEX o problema consiste em ter
  - 1. um algoritmo de entrada acquire\_mutex()
  - 2. um algoritmo de saída  $release\_mutex()$

• Enquadrando a seção crítica garantem

Exclusão mútua: que o código da zona crítica é executado no máximo por um processo em cada instante.

**Starvation-freedom**: cada processo que invoca acquire\_mutex() termina, permitindo assim que os processos que querem entrar na zona cítica o possam fazer.

#### Exclusão Mútua

```
 \begin{array}{c} \mathbf{procedure} \ protected\_code(in) \\ acquire\_mutex(\ ); \\ r \leftarrow cs\_code(in); \\ release\_mutex(\ ); \\ \mathbf{return} \ r; \end{array}
```

### Propiedades de Safety e Liveness

Safety (segurança) nada de mal acontece. Podem ser invariantes. Têm de ser sempre verdade. Ex: Exclusão mútua

Liveness (vivacidade) Terão de acontecer ao longo da execução do sistema.

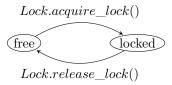
- Starvation-freedom
- Deadlock-freedom: em cada instante  $\tau$  se vários processos invocaram acquire\_mutex e essa invocação não terminou, então para  $\tau' > \tau$  algum terá que terminar essa invocação.
- Bypass limitado: Suponhamos n processos em competição e suponhamos que um ganha. Existe f(n) tal que cada processo que invoca acquire\_mutex perde no máximo f(n) vezes para os outros.

Bypass limitado  $\rightarrow Starvation-freedom(=Bypass finito) \rightarrow Deadlock-freedom$ 

#### Lock

- Objecto partilhado que permite implementar MUTEX
- tem dois métodos:  $Lock.acquire\_lock()$  e  $Lock.release\_lock()$
- tem dois estados: free e locked

•



# **Objectos Concorrentes**

- Um objecto concorrente é um objecto que pode ser acedido por diversos processos
- A sua especificação é sequencial
- Ex: um stack é definido pelos métodos push() e pop(), sendo uma descrição uma sequência de push() e pop()
- Um stack concorrente pode ser implementado usando locks.

```
\begin{array}{c} \mathbf{procedure} \ C\_stack.conc\_push(i,v) \\ Lock.acquire\_lock(i); \\ S\_stack.push(v); \\ Lock.release\_lock(i); \\ \\ \mathbf{procedure} \ C\_stack.conc\_pop(i) \\ Lock.acquire\_lock(i); \\ r \leftarrow S\_stack.pop(); \\ Lock.release\_lock(i); \\ \mathbf{return} \ r; \end{array}
```

### Semáforo S

- Tem dois métodos atómicos S.down() e S.up() tal que
- S é inicializado com um valor  $s_0 \geq 0$
- $S \ge 0$  é sempre verificado
- S.down() diminui S por 1 (atómicamente)
- S.up() incrementa S por 1 (atómicamente).
- A operação S.up() pode ser sempre realizada
- A operação S.up() pode ser realizada se  $S \ge 0$  for mantido.
- Se uma operação não puder ser realizada fica o processo fica bloqueado
- Invariante: sendo  $\#S.down \ (\#S.up)$  o número de invocações,

$$S = s_0 + \#S.up - \#S.down$$

• Um lock é um semáforo com  $s_0=1$ onde S.down é  $acquire\_lock$  e S.up é  $release\_lock$ 

## Implementação de um Semáforo

- Um contador: S.count inicializado em  $s_0$
- uma fila: S.queue que é iniciada em 0

```
• procedure S.down()

S.count \leftarrow S.count - 1

if S.count < 0 then \Rightarrow O processo bloqueia e é adicionado à fila

S.queue

return;

procedure S.up()

S.count \leftarrow S.count + 1

if S.count < 0 then \Rightarrow remover o primeiro processo da S.queue e atribuí-lo a um processador.

return;
```

#### Semáforos

• Sendo  $nb\_blocked(S)$  o número de processos bloqueados em S.queue, o invariante é

```
\begin{split} & \textbf{if } S.count \geq 0 \textbf{ then} \\ & nb\_blocked(S) = 0 \\ & \textbf{else} \\ & nb\_blocked(S) = S.count \end{split}
```

• notar que se  $S.count \ge 0$  o seu valor é o do semáforo S.

### Monitores

- Um monitor garante que no máximo uma operação interna é invocada em cada instante
- Suponhamos um recurso que tem de ser acedido em exclusão mútua
- Podemos definir um monitor que contenha o recurso e definir um método  $use\_resource()$  que o monitor oferece aos processos.
- Para tal usam-se condições C dentro do monitor que têm os seguintes métodos que podem ser invocados pelos processos: C.wait(), C.signal() e C.empty().

### Monitores

C.wait(): o processo pára a execução e espera numa fila C; o monitor liberta o MUTEX

C.signal() Se nenhum processo está bloqueado na fila C, não tem efeito. Senão é reactivado o primeiro processo bloqueado. Mas para não ficarem dois processos activos no monitor, o processo que invocou o C.signal() fica inativo mas tem prioridade para se activar (caso que continuará a sua execução)

C.empty() retorna um valor Booleano que indica se a fila C está ou não vazia.