

## Aula 5

### Operadores paralelos (resumo)

- *concorrência pura*  $T_1 || T_2$
- passagem de mensagens síncrona  $T_1 ||_{Syn} T_2$
- *comunicação por variáveis compartilhadas*:
  - descrição dos sistemas por grafos de programa
  - intercalagem de grafos de programa  $P_1 || P_2$  ;
  - $TS$  por expansão
- Sistemas de canais  $[P_1 | \dots | P_2]$  com
  - concorrentes, variáveis compartilhadas
  - passagem de mensagens síncrona
  - passagem de mensagens assíncrona
- Paralelismo síncrono: (p.e. para circuitos sequenciais, sincronia sempre mesmo com ações diferentes –com um relógio
- )

### *Handshaking*-passagem de mensagens síncrona

- processos concorrentes interagem de forma síncrona
- a informação trocada pode ser complexa (mas vamos omitir isso)
- ambos os processos compartilham um conjunto de ações  $H \subseteq Act_i$  (*handshake*) e têm de executar uma mesma ação  $\alpha \in H$  simultaneamente
- as restantes ações podem ser executadas intercaladas (independentes)

### *Handshaking*-passagem de mensagens síncrona

$T_i = (S_i, Act_i, \rightarrow_i, I_i, AP_i, L_i)$  para  $i = 1, 2$  e  $H \subseteq Act_1 \cap Act_2$  e  $\tau \notin H$ .

$$T_1 ||_H T_2 = (S_1 \times S_2, Act_1 \cup Act_2, \rightarrow, I_1 \times I_2, AP_1 \cup AP_2, L)$$

onde

- $L(\langle s_1, s_2 \rangle) = L(s_1) \cup L(s_2)$
- Se  $\alpha \notin H$ ,

$$\frac{s_1 \xrightarrow{\alpha}_1 s'_1}{\langle s_1, s_2 \rangle \xrightarrow{\alpha} \langle s'_1, s_2 \rangle} \quad \frac{s_2 \xrightarrow{\alpha}_2 s'_2}{\langle s_1, s_2 \rangle \xrightarrow{\alpha} \langle s_1, s'_2 \rangle}$$

- se  $\alpha \in H$

$$\frac{s_1 \xrightarrow{\alpha} s'_1 \wedge s_2 \xrightarrow{\alpha} s'_2}{\langle s_1, s_2 \rangle \xrightarrow{\alpha} \langle s'_1, s'_2 \rangle}$$

### Propriedades de $\parallel_H$

- se  $H = Act_1 \cap Act_2$ , usa-se  $T_1 \parallel T_2$
- $T_1 \parallel_{\emptyset} T_2 = T_1 \parallel T_2$
- $T_1 \parallel_H T_2 = T_2 \parallel_H T_1$  (comutativo)
- em geral  $T_1 \parallel_H (T_2 \parallel_{H'} T_3) \neq (T_1 \parallel_H T_2) \parallel_{H'} T_3$  (não associativo)
- Mas se  $H = H'$  é associativo  
 $T = T_1 \parallel_H T_2 \parallel_H T_3 \cdots \parallel_H T_n$  com  $H \subseteq Act_1 \cap \cdots \cap Act_n$
- modela *broadcasting* onde um processo pode enviar informação para vários processos em simultâneo.
- $\parallel_H$  pode-se generalizar a  $T_1 \parallel T_2 \cdots \parallel T_n$ , com  $H_{i,j} = Act_i \cap Act_j$  e  $H_{i,j} \cap Act_k = \emptyset$  para  $k \notin \{i, j\}$  (verifica!).

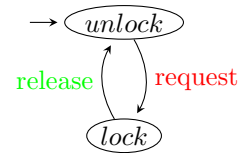
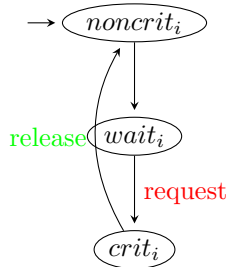
### Exclusão mútua com árbitro

Para o processo  $P_i$

```

while True do
  noncritical actions
  request
  critical actions
  release

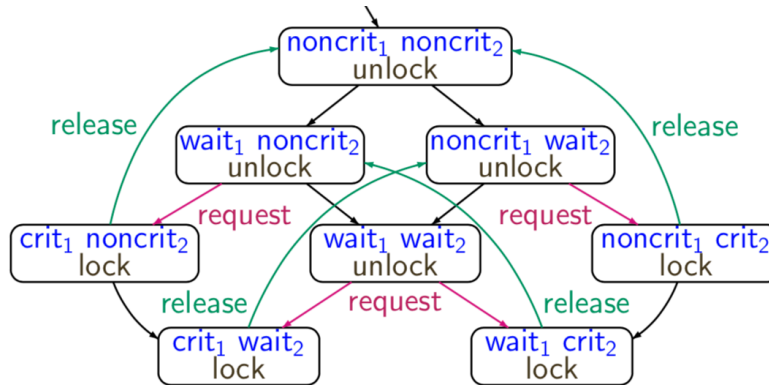
```



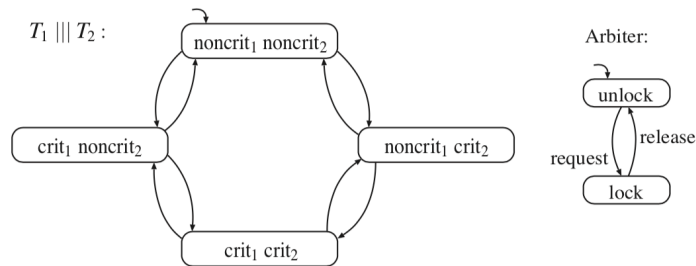
O processo árbitro *Arbiter* seleciona  $P_1$  ou  $P_2$  não deterministicamente

$$(T_1 ||| T_2) ||_{Syn} Arbiter$$

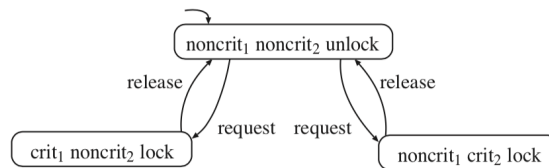
onde  $Syn = \{request, release\}$



**Exclusão mútua com árbitro (simplificada sem wait)**



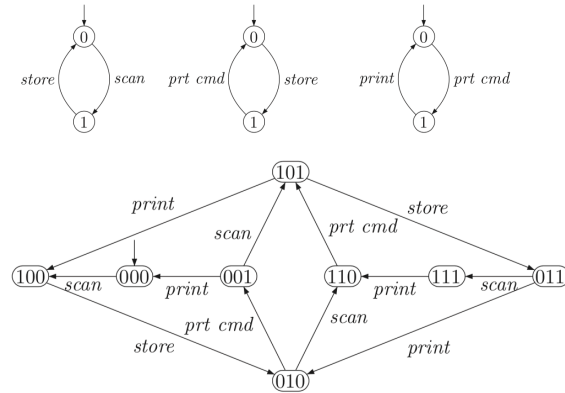
$(T_1 ||| T_2) || Arbiter :$



**Máquina registadora**

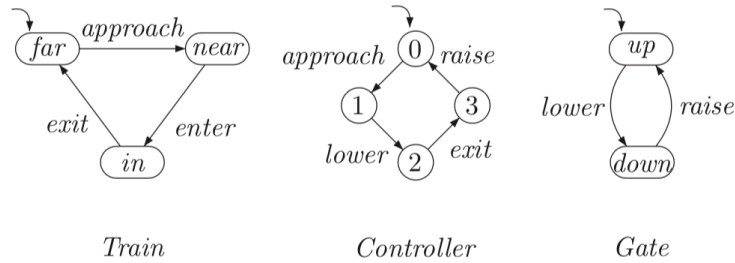
- Leitor de código de barras (código do produto) (BCR)
- Programa de Registo (preço) (BP)

- Impressão de recibo (Printer)
- $BCR||BP||Printer$

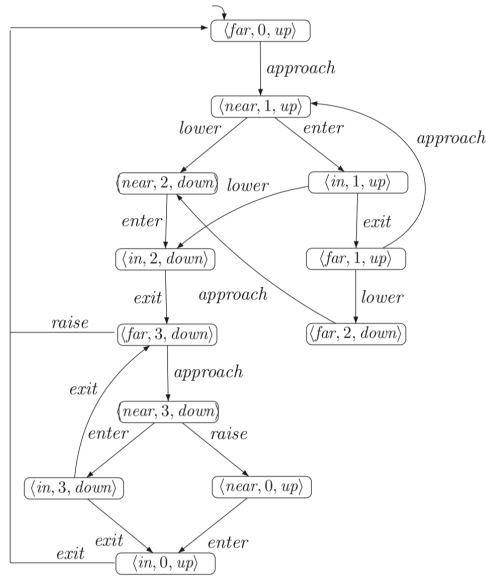


### Passagem de nível

- quando o comboio se aproxima envia um sinal para a cancela fechar
- a cancela abre depois do comboio enviar um sinal que já passou
- pretende-se que as cancelas estejam fechadas quando o comboio passa.
- $Train||Gate||Controler$



A passagem de nível é segura?



Não, mas seria se houvessem restrições de tempo real.

### Comunicação por canais

- Um canal pode ser um buffer FIFO (variável partilhada)
- são usados em protocolos de comunicação
- um *sistema de canais*
- tem  $n$  processos  $P_1, \dots, P_n$ , onde cada um tem um grafo  $PG_i$  com
- transições condicionais  $g : \alpha$  ou *ações de comunicação*:
- $g : c!v$  transmitir a mensagem  $v$  pelo canal  $c$
- $g : c?x$  receber uma mensagem pelo canal  $c$  e guardar na variável  $x$ .
- $\ell \xrightarrow{g:\alpha} \ell'$ ,  $\ell \xrightarrow{g:c!v} \ell'$ , ou  $\ell \xrightarrow{g:c?x} \ell'$ .
- podem ser síncronos ou assíncronos

## Canais

- Seja  $c$  um buffer.
- $c!v$  coloca  $v$  no fim do buffer  $c$
- $c?x$  vai buscar o elemento no topo do buffer  $c$  e guarda-o em  $x$
- *capacidade do canal*,

$$cap(c) \in \mathbb{N} \cup \{\infty\},$$

indica o número máximo de mensagens que  $c$  pode conter (pode ser finito ou infinito)

- *tipo do canal*, indica o tipo das mensagens que se pode transmitir sobre  $c$ ,  $dom(c)$ .
- Seja  $Chan$  um conjunto de canais, o conjunto das *ações de comunicação* é

$$Comm = \{c!v, c?x \mid c \in Chan \wedge v \in dom(c) \wedge x \in Var \wedge dom(x) \subseteq dom(c)\}$$

## Síncronos e Assíncronos

- Ex: um canal  $c$  que transmite bits tem  $dom(c) = \{0, 1\}$
- Se  $cap(c) = 0$  o sistema corresponde a comunicação por *Handshaking*: transmissão e recepção simultânea, *síncrona*
- Se  $cap(0) > 0$  há um atraso na transmissão e na recepção da mensagem: *passagem de mensagens assíncrona*

## Sistema de canais (CS)

$CS = [PG_1 | PG_2] \cdots [PG_n]$  sobre  $(Var, Chan)$  onde  $PG_i$  são grafos de programa sobre  $(Var_i, Chan)$

- $Var = \bigcup_{1 \leq i \leq n} Var_i$  conjunto de variáveis tipificadas
- $Chan$  conjunto de canais tipificados com capacidades  $cap(\cdot)$  e domínios  $dom(\cdot)$
- $PG_i = (Loc_i, Act_i, Effect_i, \hookrightarrow_i, Loc_{0,i}, g_{0,i})$

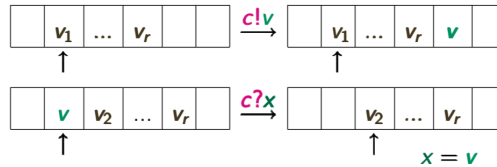
$$\hookrightarrow_i \subseteq Loc_i \times (Cond(Var_i) \times (Act_i \cup Comm_i)) \times Loc_i$$

- $\ell \xrightarrow{g:\alpha}_i \ell', g$  guarda

- $\ell \xrightarrow{g:c!v}_i \ell'$ , envia o valor  $v$  via o canal  $c$
- $\ell \xrightarrow{g:c?x}_i \ell'$ , recebe um valor que guarda na variável  $x$  via o canal  $c$
- Em geral, se  $g = True$  omitimos  $g$  : nas ações de comunicação.

### Comunicação se $cap(c) > 0$

- $P_i$  pode executar a transição  $\ell_i \xrightarrow{c!v}_i \ell'_i$  se e só se o canal *não está cheio* e  $v$  é guardado no fim de  $c$  ( $add(c, v)$ )
- $P_j$  pode executar  $\ell_j \xrightarrow{c?x}_j \ell'_j$  se o canal  $c$  *não está vazio* ( $v = front(c)$ ;  $x := v$ ;  $remove(c)$ )



### Comunicação se $cap(c) = 0$ (*rendezvous*)

- o processo  $P_i$  pode executar

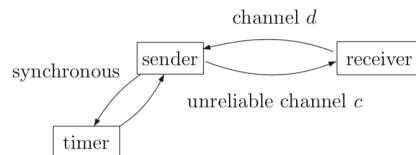
$$\ell_i \xrightarrow{c!v}_i \ell'_i$$

se simultaneamente existe um processo  $P_j$  que oferece a ação complementar

$$\ell_j \xrightarrow{c?x}_j \ell'_j$$

- sendo o resultado equivalente a  $x := v$  (sincronia).

### Alternating bit Protocol (ABP)



- o canal  $c$  não é perfeito e pode perder mensagens enviadas
- o canal  $d$  é perfeito e envia "acknowledgment"

- Pretende-se protocolo de comunicação que
- assegure que dados distintos de  $S$  são entregues a  $R$ .
- Para tal  $S$  tem de retransmitir mensagens
- e uma nova mensagem só é enviada quando houver garantia que a anterior foi recebida (*send and wait*)

### *Alternating bit Protocol*

- $S$  envia a mensagem, um bit  $y$  extra e ativa o *timer*
- se houver *timeout* volta a enviar a mesma mensagem
- se  $R$  enviou  $y$  então  $S$  reinicia o timer e faz  $y = \neg y$  (tornando a enviar uma mensagem).
- Não considerando o tempo-real, o "timeout" é considerado de modo não determinístico.

#### Sender

```

while True do
  (1) send message + bit y and activate timer
  (2) await timeout or ack x do
    if timeout then
      goto (1)
    else if x=y then
      turn off timer; y=-y
    else
      ignore x
  od

```

#### Sender

```

while True do
  (1) send message + bit y and activate timer
  (2) await timeout or ack x do
    if timeout then
      goto (1)
    else if x=y then
      turn off timer; y=-y
    else
      ignore x
  od

```



**Alternating bit Protocol**

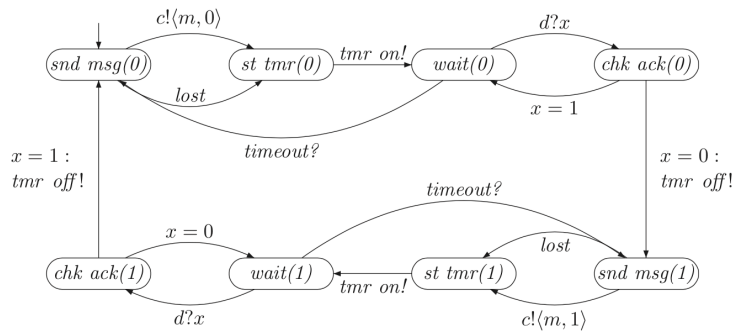
- $S$  envia mensagens sobre  $c$

$$\langle m_0, b_0 \rangle, \langle m_1, b_1 \rangle, \dots$$

e  $b_0 = 0, b_1 = 1, b_2 = 0, \dots$

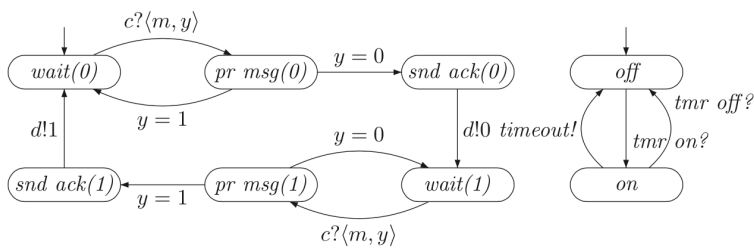
- Quando  $R$  recebe  $\langle m, b \rangle$  envia o bit de controlo  $b$  que recebeu pelo canal  $d$
- Quando  $S$  recebe  $b$ ,  $S$  transmite uma nova mensagem  $m'$  com o bit  $\neg b$ .
- Mas se  $S$  tiver de esperar muito a receber a mensagem de  $R$ ,  $S$  retransmite  $\langle m, b \rangle$  (aqui é a simulação é feita usando o não-determinismo).

**PG para o Sender**



$$\begin{aligned} Chan &= \{c, d, tmr\_on, tmr\_off, timeout\} \\ Var &= \{x, y, m_i\} \end{aligned}$$

**PG para Receiver e Timer**



$$ABP = [S|Timer|R]$$

- passagem de mensagens síncrona: entre  $S$  e  $Timer$
- passagem de mensagens assíncrona: entre  $S$  e  $R$

### Sistemas de transições para um $CS$

Seja  $CS = [PG_1|PG_2|\dots|PG_n]$  sobre  $(Var, Chan)$ .

$$PG_i = (Loc_i, Act_i, Effect_i, \hookrightarrow_i, Loc_{0,i}, g_{0,i})$$

- estados  $\langle \ell_1, \dots, \ell_n, \eta, \zeta \rangle$
- $\ell_i$  localização em  $PG_i$
- $\eta \in Eval(Var)$  atribuição de valores às variáveis
- $\zeta : Chan \rightarrow \bigcup_{c \in Chan} dom(c)^*$  atribuição de valores dos canais
- para  $c \in Chan$ ,  $\zeta(c) \in dom(c)^*$
- e  $len(\zeta(c)) \leq cap(c)$
- $Eval(Chan)$  é o conjunto de todos os  $\zeta$ .

### Sistemas de transições para um $CS$

Seja  $CS = [PG_1|PG_2|\dots|PG_n]$  sobre  $(Var, Chan)$ .

$$PG_i = (Loc_i, Act_i, Effect_i, \hookrightarrow_i, Loc_{0,i}, g_{0,i})$$

- estados iniciais: componentes  $\ell_i \in Loc_{0,i}$
- inicialmente todos os canais estão vazios ( $\zeta_0(c) = \varepsilon$ ,  $c \in Chan$ ) e  $len(\varepsilon) = 0$ .
- $\zeta(c) = v_1v_2 \dots v_k$ , com  $v_1$  o *topo* do canal
- $len(\zeta) = k$
- $\zeta[c := w_1, w_2, \dots, w_k]$  é a atribuição igual a  $\zeta$  mas com  $\zeta(c) = w_1w_2 \dots w_k$

$$\zeta[c := w_1, w_2, \dots, w_k](c') = \begin{cases} \zeta(c') & \text{se } c' \neq c \\ w_1w_2 \dots w_k & \text{se } c' = c \end{cases}$$

$T(CS)$

$$T(CS) = (S, Act, \longrightarrow, I, AP, L)$$

- $S = (Loc_1 \times \dots \times Loc_n) \times Eval(Var) \times Eval(Chan)$
- $Act = \bigoplus_{0 < i \leq n} Act_i \oplus \{\tau\}$ , união disjunta
- $I = \{ \langle \ell_1, \dots, \ell_n, \eta, \zeta_0 \rangle \mid \forall 0 < i \leq n (\ell_i \in Loc_{0,i} \wedge \eta \models g_{0,i}) \}$
- $AP = \bigoplus_{0 < i \leq n} Loc_i \oplus Cond(Var)$
- $L(\langle \ell_1, \dots, \ell_n, \eta, \zeta \rangle) = \{ \ell_1, \dots, \ell_n \} \cup \{ g \in Cond(Var) \mid \eta \models g \}$
- relação de transição  $\longrightarrow$  tem regras para ações  $\alpha \in Act_i$  e de passagem de mensagens.

**Concorrência/intercalagem para  $\alpha \in Act_i$**

$$\frac{\ell_i \xrightarrow{g:\alpha} i \ell'_i \wedge \eta \models g}{\langle \ell_1, \dots, \ell_i, \dots, \ell_n, \eta, \zeta \rangle \xrightarrow{\alpha} \langle \ell_1, \dots, \ell'_i, \dots, \ell_n, \eta', \zeta \rangle}$$

com  $\eta' = Effect(\alpha, \eta)$ .

**Passagem de mensagens assíncrona para  $c \in Chan$  e  $cap(c) > 0$**

- receber um valor em  $c$  e guardar em  $x$

$$\frac{\ell_i \xrightarrow{g:c?x} i \ell'_i \wedge \eta \models g \wedge \zeta(c) = v_1 \dots v_k \wedge k > 0}{\langle \ell_1, \dots, \ell_i, \dots, \ell_n, \eta, \zeta \rangle \xrightarrow{\tau} \langle \ell_1, \dots, \ell'_i, \dots, \ell_n, \eta', \zeta' \rangle}$$

com  $\eta' = \eta[x := v_1]$  e  $\zeta' = \zeta[c := v_2 \dots v_k]$ .

- Transmitir um valor  $v \in dom(c)$  sobre  $c$

$$\frac{\ell_i \xrightarrow{g:c!v} i \ell'_i \wedge \eta \models g \wedge \zeta(c) = v_1 \dots v_k \wedge k < cap(c)}{\langle \ell_1, \dots, \ell_i, \dots, \ell_n, \eta, \zeta \rangle \xrightarrow{\tau} \langle \ell_1, \dots, \ell_i, \dots, \ell_n, \eta', \zeta' \rangle}$$

com  $\zeta' = \zeta[c := v_1 \dots v_k v]$ .

**Passagem de mensagens síncrona para  $c \in Chan$  e  $cap(c) = 0$**

$$\frac{\ell_i \xrightarrow{g_1:c?x} i \ell'_i \wedge \eta \models g_1 \wedge \eta \models g_2 \wedge \ell_j \xrightarrow{g_2:c!v} j \ell'_j \wedge i \neq j}{\langle \ell_1, \dots, \ell_i, \dots, \ell_j, \dots, \ell_n, \eta, \zeta \rangle \xrightarrow{\tau} \langle \ell'_1, \dots, \ell'_i, \dots, \ell'_j, \dots, \ell'_n, \eta', \zeta \rangle}$$

com  $\eta' = \eta[x := v]$ .

**Quantos estados tem um sistema de transições...**

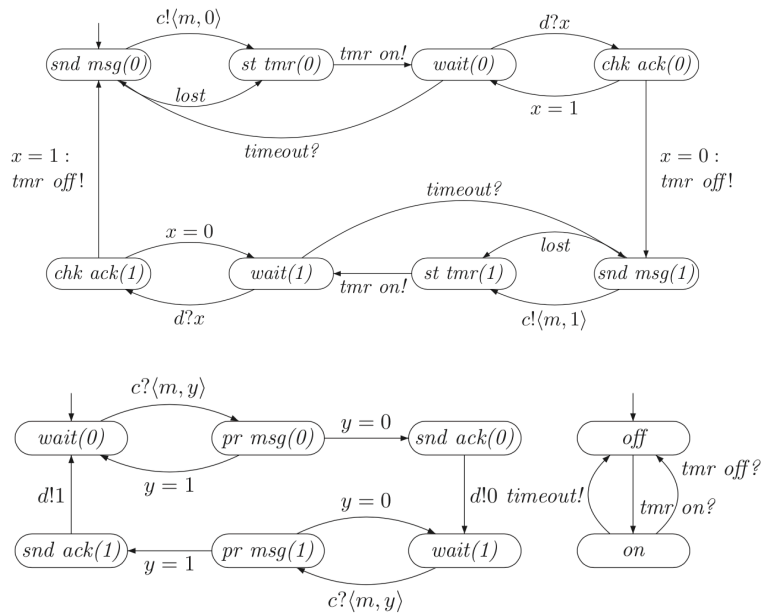
de um sistema de canais com:

- 2 processos com 2 localizações
- 2 variáveis Booleanas
- 2 canais de capacidade 10 de valores Booleanos
- ?

$$2 \times 2 \times 2 \times 2 \times (1 + 2 + 2^2 + \dots + 2^{10}) = 2^4(2^{11} - 1)^2 > 2^{24}$$

se os canais não forem limitados,  $cap(c) = \infty$ , o número de estados também é  $\infty$ .

**ABP**



$T(ABP)$

- como o Timer pode fazer *timeout* de modo arbitrário o número de mensagens em  $c$  pode ser infinito,
- pelo que  $T(ABP)$  pode ser infinito

- fragmento de execução onde a mensagem é perdida

| sender $S$    | timer      | receiver $R$ | channel $c$ | channel $d$ | event           |
|---------------|------------|--------------|-------------|-------------|-----------------|
| $snd\ msg(0)$ | <i>off</i> | $wait(0)$    | $\emptyset$ | $\emptyset$ |                 |
| $st\ tmr(0)$  | <i>off</i> | $wait(0)$    | $\emptyset$ | $\emptyset$ | loss of message |
| $wait(0)$     | <i>on</i>  | $wait(0)$    | $\emptyset$ | $\emptyset$ |                 |
| $snd\ msg(0)$ | <i>off</i> | $wait(0)$    | $\emptyset$ | $\emptyset$ | timeout         |
| $\vdots$      | $\vdots$   | $\vdots$     | $\vdots$    | $\vdots$    |                 |

### Ignorar retransmissões

| sender $S$    | timer      | receiver $R$  | channel $c$            | channel $d$            | event  |
|---------------|------------|---------------|------------------------|------------------------|--|
| $snd\ msg(0)$ | <i>off</i> | $wait(0)$     | $\emptyset$            | $\emptyset$            |  |
| $st\ tmr(0)$  | <i>off</i> | $wait(0)$     | $\langle m, 0 \rangle$ | $\emptyset$            | message with bit 0 transmitted               |
| $wait(0)$     | <i>on</i>  | $wait(0)$     | $\langle m, 0 \rangle$ | $\emptyset$            |  |
| $snd\ msg(0)$ | <i>off</i> | $wait(0)$     | $\langle m, 0 \rangle$ | $\emptyset$            | timeout                                      |
| $st\ tmr(0)$  | <i>off</i> | $wait(0)$     | $\langle m, 0 \rangle$ | $\langle m, 0 \rangle$ | retransmission                               |
| $st\ tmr(0)$  | <i>off</i> | $pr\ msg(0)$  | $\langle m, 0 \rangle$ | $\emptyset$            | receiver reads first message                 |
| $st\ tmr(0)$  | <i>off</i> | $snd\ ack(0)$ | $\langle m, 0 \rangle$ | $\emptyset$            |  |
| $st\ tmr(0)$  | <i>off</i> | $wait(1)$     | $\langle m, 0 \rangle$ | 0                      | receiver changes into mode-1                 |
| $st\ tmr(0)$  | <i>off</i> | $pr\ msg(1)$  | $\emptyset$            | 0                      | receiver reads retransmission and ignores it |
| $st\ tmr(0)$  | <i>off</i> | $wait(1)$     | $\emptyset$            | 0                      |  |
| $\vdots$      | $\vdots$   | $\vdots$      | $\vdots$               | $\vdots$               |  |

### Operadores paralelos (resumo)

- concorrência pura  $T_1 || T_2$
- passagem de mensagens síncrona  $T_1 ||_{syn} T_2$
- comunicação por variáveis partilhadas:
  - descrição dos sistemas por grafos de programa
  - intercalagem de grafos de programa  $P_1 || P_2$  ;
  - $TS$  por expansão
- Sistemas de canais  $[P_1 | \dots | P_2]$  com
  - concorrentes, variáveis partilhadas
  - passagem de mensagens síncrona
  - passagem de mensagens assíncrona
- Paralelismo síncrono: (p.e. para circuitos sequenciais, sincronia sempre mesmo com ações diferentes –com um relógio
- )

**Produto Síncrono**

$T_i = (S_i, Act_i, \longrightarrow_i, I_i, AP_i, L_i)$  para  $i = 1, 2$

$$\begin{aligned} * : Act_1 \times Act_2 &\rightarrow Act \\ (\alpha, \beta) &\mapsto \alpha * \beta \end{aligned}$$

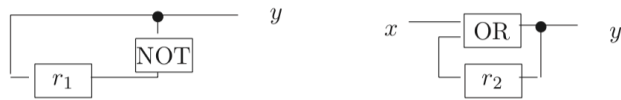
$$T_1 \otimes T_2 = (S_1 \times S_2, Act, \longrightarrow, I_1 \times I_2, AP_1 \cup AP_2, L)$$

onde a relação de transição é definida pela regra

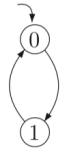
$$\frac{s_1 \xrightarrow{\alpha}_1 s'_1 \wedge s_2 \xrightarrow{\beta}_2 s'_2}{\langle s_1, s_2 \rangle \xrightarrow{\alpha * \beta} \langle s'_1, s'_2 \rangle}$$

e  $L(\langle s_1, s_2 \rangle) = L(s_1) \cup L(s_2)$ .

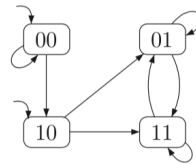
**Produto Síncrono de Circuitos**



$TS_1 :$



$TS_2 :$

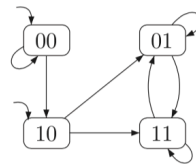


**Produto Síncrono de Circuitos**

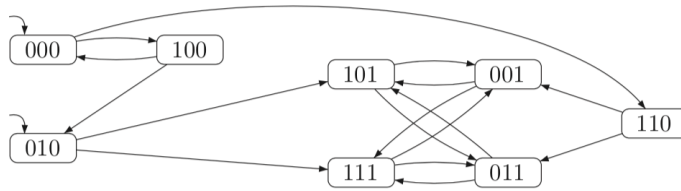
$TS_1 :$



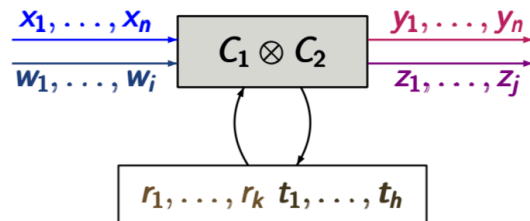
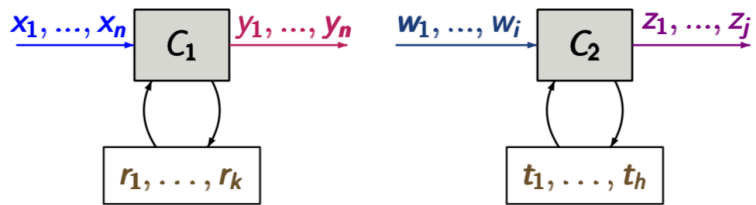
$TS_2 :$



$TS_1 \otimes TS_2 :$



Produto Síncrono de Circuitos (geral)



Referências